PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publicati n numb r:

11-212808

(43)Dat f publication f application: 06.08.1999

(51)Int.CI.

GO6F 9/46

G06F 12/00

GO6F 12/02

(21)Application number: 10-260427

(71)Applicant : OMRON CORP

(22)Date of filing:

14.09.1998

(72)Inventor: HIRONO MITSUAKI

inui kazuyuki

KONAKA YOSHIHARU KURIBAYASHI HIROSHI

(30)Priority

Priority number: 09321766

Priority date: 21.11.1997

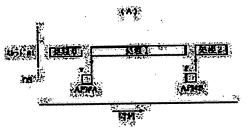
Priority country : JP

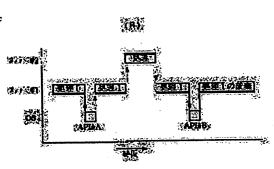
(54) PROGRAM CONTROLLER, AND DEVICE AND METHOD FOR MEMORY ALLOCATION

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To secure real-time processing by guaranteeing the exclusiveness of a process without locking a system, to eliminates the need of compaction even by a mark & sweep method, to improve memory use efficiency, to reduce fragments in consideration of life for each object, and to reduce a waste of CPU power.

SOLUTION: An application program interface API#A which makes a request to start context switch generation presence/absence d tection before the start of a process 1 is issued and an application program interface API#B which makes a request to end the context switch generation absence/presence detection at the end of the process 1 is issued. It is decided from the return value of this API#B whether or not context switching has been done halfway in the process 1 and when so, the process 1 is discarded.





LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

15.02.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the xaminer's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Pat nt number]

3027845

[Dat of r gistration]

04.02.2000

[Numb r of app al against xaminer's decision of

[Dat of requ sting appeal against xamin r's d cision f

(19)日本国特許庁 (JP)

(51) Int.Cl.⁶

(12) 公開特許公報(A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

特開平11-212808

(43)公開日 平成11年(1999)8月6日

3 4 0	G 0 6 F 9/46 3 4 0 B
	3 4 0 F
5 9 1	12/00 5 9 1
5 4 0	12/02 5 4 0
	審査請求 有 請求項の数41 OL (全 49 頁)
特願平10-260427	(71) 出願人 000002945
平成10年(1998) 9月14日	オムロン株式会社 京都府京都市右京区花園土堂町10番地 (72)発明者 巌野 光明
特願平9-321766 平 9 (1997)11月21日	京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オムロン株式会社内
日本 (JP)	(72)発明者 乾 和志
	京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ ムロン株式会社内
	(72)発明者 小中 義治 京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ
	ムロン株式会社内
	(74)代理人 弁理士 小森 久夫
	最終頁に続く
	5 9 1 5 4 0 特願平10-260427 平成10年(1998) 9 月14日 特願平9-321766 平 9 (1997)11月21日

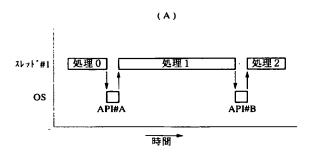
(54) 【発明の名称】 プログラム制御装置とメモリ割当装置および方法

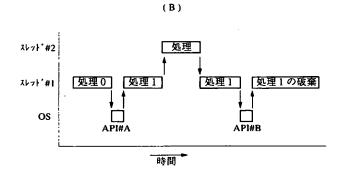
識別記号

(57)【要約】

【課題】 システムをロックせずに処理の排他性を保証することにより、リアルタイム性を確保する。マーク&スイープ法でありながらインクリメンタルなGCを実現する。コンパクションを不要とし、且つメモリの使用効率を向上させる。オブジェクトごとの寿命を考慮してフラグメントを低減し、メモリの使用効率を向上させ、CPUパワーの無駄を削減する。

【解決手段】 処理1の開始前にコンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースAPI#Aを発行し、処理1に終了時にコンテキストスイッチ発生有無検出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースAPI#Bを発行する。このAPI#Bの戻り値から処理1の途中でコンテキストスイッチが行われたか否かを判定し、コンテキストスイッチが発生したとき、処理1を破棄する。





20

30

40

【特許請求の範囲】

【請求項1】 或るスレッドからの、コンテキストスイ ッチ発生有無検出の開始を依頼するアプリケーションプ ログラムインタフェースの呼び出しに応答して、コンテ キストスイッチの発生有無を示すフラグをコンテキスト スイッチが発生していない状態に設定する手段と、

1

前記フラグがコンテキストスイッチの発生していない状 態に設定された後、スケジューラによってコンテキスト スイッチが行われたとき、前記フラグをコンテキストス イッチが発生した状態に設定する手段と、

前記スレッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検 出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタ フェースの呼び出しに応答して、前記フラグの状態に応 じた値を前記スレッドに返す手段とを備えたことを特徴 とするプログラム制御装置。

【請求項2】 前記コンテキストスイッチが発生したと き、前記コンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依 頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼 び出しから前記コンテキストスイッチ発生有無検出の終 了を依頼するアプリケーションプログラムインタフェー スの呼び出しまでの間の前記スレッドの処理を無効にす る手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載のプロ グラム制御装置。

【請求項3】 前記或るスレッドの優先度を高い状態と 低い状態とに交互に変更する手段を設けるとともに、 前記コンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依頼す るアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出 しから前記コンテキストスイッチ発生有無検出の終了を 依頼するアプリケーションプログラムインタフェースが 呼び出されるまでの処理時間を受け取って、前記スレッ ドの優先度が高い状態のとき、該スレッドの優先度が低 い状態になるまでの残時間と前記処理時間とを比較し、 前記残時間が前記処理時間より短いことを検知したと き、前記スレッドの優先度を低くする手段を設けたこと を特徴とする請求項2に記載のプログラム制御装置。

【請求項4】 前記スレッドは、メモリのヒープ領域内 の他のいずれかのオブジェクトから参照されているオブ ジェクトを検出し、当該オブジェクトを前記ヒープ領域 内の所定領域に複写する複写方式のガベージコレクショ ンスレッドである請求項2に記載のプログラム制御装 置。

【請求項5】 前記スレッドは、メモリのヒープ領域内 のどのオブジェクトからも参照されないオブジェクトの メモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能な フリー領域として解放することにより生じるフラグメン トを解消するメモリコンパクションスレッドである請求 項2に記載のプログラム制御装置。

【請求項6】 或るスレッドからの、指定メモリ領域に 対するデータの書き込み有無検出の開始を依頼するアプ リケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応 50 装置。

答して、その書き込み有無を示すフラグを書き込み無し の状態に設定する手段と、

前記指定メモリ領域に対するデータの書き込みがあった とき、前記フラグを書き込み有りの状態に設定する手段 と、前記スレッドからの、指定メモリ領域に対するデー タの書き込み有無検出の終了を依頼するアプリケーショ ンプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前 記フラグの状態に応じた値を前記スレッドに返す手段と を備えたことを特徴とするプログラム制御装置。

【請求項7】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェ クトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オ ブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割 り当て可能なフリー領域として解放するガベージコレク ションスレッドをインクリメンタルに行う手段と、スレ ッドの優先度に応じて各スレッドを時分割に実行するた めのスケジューリングを行う手段と、前記ガベージコレ クションスレッドの優先度をガベージコレクションスレ ッド以外のスレッドの優先度より高い状態と低い状態と に交互に変更する手段とを設けたことを特徴とするプロ グラム制御装置。

【請求項8】 前記ガベージコレクションスレッドの優 先度の高い状態の時間をアプリケーションプログラムイ ンタフェースの呼び出しによって設定する手段を設けた ことを特徴とする請求項7に記載のプログラム制御装 置。

【請求項9】 前記ガベージコレクションスレッドの優 先度の高い状態と低い状態による周期をアプリケーショ ンプログラムインタフェースの呼び出しによって設定す る手段を設けたことを特徴とする請求項7に記載のプロ グラム制御装置。

【請求項10】 前記フリー領域の容量の時間変化を検 出する手段と、前記フリー領域の容量が低下傾向のと き、前記ガベージコレクションスレッドの優先度の高い 状態の時間を長くする手段を設けたことを特徴とする請 求項7または8に記載のプログラム制御装置。

【請求項11】 イベントの発生に応じてリアルタイム スレッドを実行させ、該リアルタイムスレッドの中断時 または終了時に非リアルタイムスレッドを実行させる手 段を備えたプログラム制御装置において、

前記非リアルタイムスレッドの1つは、メモリのヒープ 領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジ ェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他の オブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として 解放するガベージコレクションをインクリメンタルに行 うガベージコレクションスレッドであり、当該ガベージ コレクションスレッド以外の非リアルタイムスレッドの 実行によりヒープ領域内の前記フリー領域が所定の値ま で減少したとき、前記ガベージコレクションスレッドを 実行する手段を設けたことを特徴とするプログラム制御

-2-

3

【請求項12】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放する、手順の異なる複数通りのガベージコレクションスレッドを選択的に実行する手段と、前記フリー領域または前記オブジェクトの使用領域の量に基づいて、前記複数通りの手順のうち1つの手順のガベージコレクションスレッドを実行する手段を設けたことを特徴とするプログラム制御装置。

【請求項13】 メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を検知する手段と、前記分布の中心より大きな固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域に対する新たなオブジェクトの割り当てサイズに決定する手段とを設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

【請求項14】 前記オブジェクトのサイズの分布を検知する手段は、システムの使用開始時にシステムに組み込まれ、前記オブジェクトのサイズの分布を検知した後にシステムから切り離されるプログラムモジュールによるものである請求項13に記載のメモリの割り当て装置。

【請求項15】 前記固定サイズを決定する手段は、システムの使用開始時にシステムに組み込まれ、前記固定サイズが決定された後にシステムから切り離されるプログラムモジュールによるものである請求項13に記載のメモリの割り当て装置。

【請求項16】 メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定する手段と、アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって前記固定サイズを設定する手段とを設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

【請求項17】 メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定する手段と、

前記ヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布をアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって設定する手段と、該アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前記分布の中心より大きな値を前記固定サイズとして設定する手段とを設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

【請求項18】 テンプレートとしてのクラスと該クラスにより生成されるオブジェクトをメモリのヒープ領域内に割り当てるメモリの割り当て装置において、

前記クラスからオブジェクトが生成された時刻に相当するデータを記憶し、前記オブジェクトを削除する際に、 当該オブジェクトの寿命を検出し、該寿命のデータをク ラスに設け、当該クラスからオブジェクトを生成する際に、前記寿命のデータに基づいて、前記ヒープ領域に対するオブジェクトの生成領域を分ける手段を設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

メモリのヒープ領域内の、他のオブジ 【請求項19】 ェクトから参照されるオブジェクトを検出して当該参照 の有無状態を記憶する参照情報記憶手段と、当該参照情 報記憶手段の記憶内容を基に、どのオブジェクトからも 参照されないオブジェクトのメモリ領域を他のオブジェ クトのメモリ割り当て可能な領域として解放するオブジ ェクト消去手段を設けたメモリ割り当て装置において、 前記参照情報記憶手段は、オブジェクトの参照関係を表 すツリー構造の第1のデータと、オブジェクトの参照関 係の変更された部分のオブジェクトを示す第2のデータ とを記憶し、第1のデータを探索して参照されているオ ブジェクトを検出し、第2のデータを読み出すとともに 該データを基に第1のデータを探索して、参照されてい るオブジェクトを検出する、参照オブジェクト検出手段 を設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

【請求項20】 前記参照オブジェクト検出手段は、前記オブジェクトの参照関係の変更時の参照先が前記第1のデータの探索により初めて検出されたオブジェクトであるときにのみ、参照先の当該オブジェクトを前記第2のデータとして記憶するものである請求項19に記載のメモリの割り当て装置。

【請求項21】 メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、前記ヒープ領域内を予め複数のサイズに分割するヒープ領域分割手段と、オブジェクト生成時に当該オブジェクトのサイズより大きく且つ最も小さなサイズの領域を割り当てる手段を設けたことを特徴とするメモリの割り当て装置。

【請求項22】 前記ヒープ領域分割手段は、前記複数のサイズの分割数と各サイズを引数とするアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって、前記ヒープ領域を分割するものである請求項21に記載のメモリの割り当て装置。

【請求項23】 或るスレッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、コンテキストスイッチの発生有無を示すフラグをコンテキストスイッチが発生していない状態に設定するステップと、

前記フラグがコンテキストスイッチの発生していない状態に設定された後、スケジューラによってコンテキストスイッチが行われたとき、前記フラグをコンテキストスイッチが発生した状態に設定するステップと、

前記スレッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検 出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタ フェースの呼び出しに応答して、前記フラグの状態に応

じた値を前記スレッドに返すステップとから成るプログラム制御方法。

【請求項24】 或るスレッドからの、指定メモリ領域 に対するデータの書き込み有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに 応答して、その書き込み有無を示すフラグを書き込み無しの状態に設定するステップと、

前記指定メモリ領域に対するデータの書き込みがあったとき、前記フラグを書き込み有りの状態に設定するステップと、前記スレッドからの、指定メモリ領域に対するデータの書き込み有無検出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前記フラグの状態に応じた値を前記スレッドに返すステップとから成るプログラム制御方法。

【請求項25】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放するガベージコレクションスレッドをインクリメンタルに行うステップと、スレッドの優先度に応じて各スレッドを時分割に実行するためのスケジューリングを行うステップと、前記ガベージコレクションスレッドの優先度をガベージコレクションスレッド以外のスレッドの優先度より高い状態と低い状態とに交互に変更するステップとから成るプログラム制御方法。

【請求項26】 イベントの発生に応じてリアルタイムスレッドを実行させ、該リアルタイムスレッドの中断時または終了時に非リアルタイムスレッドを実行させるステップを備えたプログラム制御方法において、

前記非リアルタイムスレッドの1つは、メモリのヒープ 領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他の オブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として 解放するガベージコレクションをインクリメンタルに行 うガベージコレクションスレッドであり、当該ガベージコレクションスレッドの 実行によりヒープ領域内の前記フリー領域が所定の値ま で減少したとき、前記ガベージコレクションスレッドを 実行するステップを備えたことを特徴とするプログラム 制御方法。

【請求項27】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放するとともに、前記フリー領域または前記オブジェクトの使用領域の量に基づいて、手順の異なる複数通りのガベージコレクションスレッドを選択的に実行することを特徴とするプログラム制御方法。

【請求項28】 メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を検知し、その分布中心 50

より大きな固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域に対する新たなオブジェクトの割り当てサイズとすることを特徴とするメモリの割り当て方法。

【請求項29】 テンプレートとしてのクラスと該クラスにより生成されるオブジェクトをメモリのヒープ領域内に割り当てるメモリの割り当て方法において、

前記クラスからオブジェクトが生成された時刻に相当するデータを記憶し、前記オブジェクトを削除する際に、 当該オブジェクトの寿命を検出し、該寿命のデータをクラスに設け、当該クラスからオブジェクトを生成する際に、前記寿命のデータに基づいて、前記ヒープ領域に対するオブジェクトの生成領域を分けることを特徴とするメモリの割り当て方法。

【請求項30】 メモリのヒープ領域内の、他のオブジェクトから参照されるオブジェクトを検出して当該参照の有無状態を記憶し、当該記憶内容を基に、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能な領域として解放するメモリ割り当て方法において、

20 オブジェクトの生成時にオブジェクトの参照関係を表す ツリー構造の第1のデータを記憶し、参照関係の変更時 に、オブジェクトの参照関係の変更された部分のオブジ ェクトを示す第2のデータを記憶し、第1のデータを探 索して参照されているオブジェクトを検出し、第2のデ ータを読み出すとともに該データを基に第1のデータを 探索して、参照されているオブジェクトを検出すること を特徴とするメモリの割り当て方法。

【請求項31】 或るスレッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、コンテキストスイッチの発生有無を示すフラグをコンテキストスイッチが発生していない状態に設定する処理プログラムと、

前記フラグがコンテキストスイッチの発生していない状態に設定された後、スケジューラによってコンテキストスイッチが行われたとき、前記フラグをコンテキストスイッチが発生した状態に設定する処理プログラムと、

前記スレッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検 出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタ フェースの呼び出しに応答して、前記フラグの状態に応 じた値を前記スレッドに返す処理プログラムとを記録し て成るプログラム記録媒体。

【請求項32】 或るスレッドからの、指定メモリ領域に対するデータの書き込み有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、その書き込み有無を示すフラグを書き込み無しの状態に設定する処理プログラムと、

前記指定メモリ領域に対するデータの書き込みがあったとき、前記フラグを書き込み有りの状態に設定するステップと、前記スレッドからの、指定メモリ領域に対する

データの書き込み有無検出の終了を依頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前記フラグの状態に応じた値を前記スレッドに返す処理プログラムとを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項33】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放するガベージコレクションスレッドをインクリメンタルに行う処理プログラムと、スレッドの優先度に応じて各スレッドを時分割に実行してスケジューリングを行う処理プログラムと、前記ガベージコレクションスレッドの優先度をガベージコレクションスレッドの優先度より高い状態と低い状態とに交互に変更する処理プログラムとを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項34】 イベントの発生に応じてリアルタイム スレッドを実行し、該リアルタイムスレッドの中断時ま たは終了時に非リアルタイムスレッドを実行するプログ ラム制御装置に用いられるプログラム記録媒体であっ て、

前記非リアルタイムスレッドの1つを、メモリのヒープ 領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他の オブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として 解放するガベージコレクションをインクリメンタルに行 うガベージコレクションスレッドとし、当該ガベージコレクションスレッド以外の非リアルタイムスレッドの実 行によりヒープ領域内の前記フリー領域が所定の値まで 減少したとき、前記ガベージコレクションスレッドを実 行する処理プログラムを記録したことを特徴とするプロ グラム記録媒体。

【請求項35】 メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放する、手順の異なる複数通りのガベージコレクションスレッドを選択的に実行する処理プログラムと、前記フリー領域または前記オブジェクトの使用領域の量に基づいて、前記複数通りの手順のうち1つの手順のガベージコレクションスレッドを実行する処理プログラムとを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項36】 プログラムの実行時にメモリのヒープ 領域内にオブジェクトを生成するコンピュータに用いら れるプログラム記録媒体であって、

メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を検知し、その分布の中心より大きな固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域に対する新たなオブジェクトの割り当てサイズとする処理プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項37】 メモリのヒープ領域内にオブジェクト

を生成する手段を備えたプログラム制御装置に用いられるプログラム記録媒体であって、

アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって前記固定サイズを設定する処理プログラムと、前記固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定する処理プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項38】 メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置に用いられるプログラム記録媒体であって、

前記ヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布をアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって設定し、該アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前記分布の中心より大きな値を前記固定サイズとして設定する処理プログラムと、前記固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定する処理プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項39】 プログラムの実行時にテンプレートと 20 してのクラスによりメモリのヒープ領域にオブジェクト を生成するコンピュータに用いられるプログラム記録媒 体であって、

前記クラスからオブジェクトが生成された時刻に相当するデータを記憶し、前記オブジェクトを削除する際に、 当該オブジェクトの寿命を検出し、該寿命のデータをクラスに設け、当該クラスからオブジェクトを生成する際に、前記寿命のデータに基づいて、前記ヒープ領域に対するオブジェクトの生成領域を分ける処理プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

30 【請求項40】 メモリのヒープ領域内の、他のオブジェクトから参照されるオブジェクトを検出して当該参照の有無状態を記憶し、当該記憶内容を基にオブジェクトを消去するコンピュータに用いられるプログラム記録媒体であって、

オブジェクトの生成時にオブジェクトの参照関係を表す ツリー構造の第1のデータを記憶し、参照関係の変更時 に、オブジェクトの参照関係の変更された部分のオブジェクトを示す第2のデータを記憶し、第1のデータを探 索して参照されているオブジェクトを検出し、第2のデータを読み出すとともに該データを基に第1のデータを 探索して、参照されているオブジェクトを検出する処理 プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

【請求項41】 メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置に用いられるプログラム記録媒体であって、

前記ヒープ領域内を予め複数のサイズに分割し、オブジェクト生成時に当該オブジェクトのサイズより大きく且 つ最も小さなサイズの領域を割り当てる処理プログラムを記録して成るプログラム記録媒体。

50 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、コンピュータの プログラム制御装置、メモリ割当装置およびそれらの方 法に関する。

[0002]

【従来の技術】先ず、本願発明の明細書において用いる 各種用語の定義を以下に示す。尚、出典記号は次のとお りである。

[0003]

JIS: JIS工業用語大辞典第4版(日本規格協会刊)

参1:情報技術用語事典(オーム社刊)

参2:情報処理用語大事典(オーム社刊)

参3:先端ソフトウエア用語事典(オーム社刊)

参A:SUPER ASCII Glossary Help on Internet

- (1) プロセス(process): 処理や過程を意味する一般用語(参2)
- (2) スレッド(thread):プロセスまたはタスクと呼ばれる1つの実行環境の中で並列実行可能な処理を複数に分割した場合に、プロセッサのスケジュール対象となる実 20 行単位または制御フローのこと。(参3)
- (3) コンテキスト(context) : (オブジェクト指向システムに関連して)メソッドを実行するために必要な情報を蓄えるオブジェクトをいう。コンテキストは、呼び出し先のコンテキスト、プログラムの入ったメソッドオブジェクト、プログラムカウンタ、スタックポインタという情報、引数や一時変数を取るところ、および評価スタックから成立する。このような実行環境をオブジェクトとしてとるが、プロセスなどをサポートする高級言語の特徴でヒープ言語と呼ばれる。他方PASCALやALGOL60では実行環境はスタックにとられFORTRANでは固定領域にとられる。(参1)
- (4) タスク(task): 多重プログラミング又は多重プロセッシングの環境において、計算機によって実行されるべき仕事の要素として制御プログラムによって取り扱われる命令の1つ以上の列(JIS)
- (5) ガベージ(garbage) : どこからも参照されていないが、生成されてしまったオブジェクト。ガベージはガーベジコレクタで回収する。(参1)
- (6) ガベージコレクション(Garbage Collection): (オブジェクト指向システムに関連して)メモリ管理の中心となるプログラムを言う。主記憶を使いきるとメインの計算を止め、ガーベジコレクタを動かして、もはや使われていないオブジェクトを全部集める方法である。この方法でガーベジコレクタが働くと、計算が止まってしまうため入出力が全く反応しなくなり、実時間の応答が必要な用途には使えない。(参1)
- (7) インタプリタ(interpreter) :解釈実行を行う翻訳 プログラム (JIS)
- (8) リアルタイム(real time) : 計算機外部の他の処理

との関係をもちながら、かつ外部の処理によって定められる時間要件に従って、計算機の行うデータの処理に関する用語。実時間。(JIS)

- (9) オブジェクト(object):プロシジュア(定義した手続き)とデータの特性を結合させるエンティティ(実体)であり、これにより計算が行われ、局部的状態が蓄
- えられる。 (参1) (10) クラス(class) : 同一の手続き群とデータ構造を 持つオブジェクトの集合。 (参3)
- 10 (11) ヒープ領域(heap area) : プログラム実行時に必要に応じて使用されるような作業領域。(参2)
 - (12) スケジュールする(scheduling):ディスパッチされるべきジョブ又はタスクを選択すること。(JIS)
 - (13) イベント(event) :ハードウエア/ソフトウエアが、自分自身の状態の変化を他のハードウエア/ソフトウエアに通知すること。一般にこの際の通知では、イベントの種類やハードウエア/ソフトウエアの状態を表す各種パラメータをメッセージとしてまとめ、相手に送信する。そしてイベントの通知を受けた側では、メッセージのパラメータなどから適切な処理を行う。(参A)
 - (14) イベントフラグ(event flag): タスクが1つまた は複数の事象の発生を待ち合わせるための機能とその事象を通知する機能とからなるタスク間同期通信機構。(参3)
 - (15) セマフォ (semaphore) :複数のプロセスやタスクを並列に処理するシステムで、各プロセス間、タスク間の同期やメッセージ制御、割込処理を行うための仕組み。 (参3)
- (16) 仮想マシーン(仮想機械)(virtual mathine): 複数の特定のプラットホーム(OSやハードウエア)に 組み込まれた、特定のプラットホームに依存しないアプリケーションプログラムを実行する環境。同じ仮想マシンさえ提供されていれば、プラットホームが変わっても 同じアプリケーションプログラムが実行できる。
 - 【0004】(17) Java VM(Java Virtual Machine): オペレーティングシステムに組み込まれた、Javaアプリケーションプログラムを実行するための環境。一般的なプログラムは、ソースコードをコンパイルして、それぞれのオペレーティングシステムに最適化した実行コードを生成する、というスタイルを採る。Javaで書かれたプログラムも同様の手順で作成するが、コンパイル後のコードは、特定のオペレーティングシステムに依存しない中間コードの形をとる。これをロードし、各オペレーティングシステムに合わせたコードに変換しながち実行するのがJava仮想マシンの役目であり、同じ仮想マシンさえ提供されていれば、プラットホームが変わっても同じコードが実行できるようになっている。
 - 【 0 0 0 5 】 (18) フリー領域(free area) : ヒープ領域上の使用可能な領域、未使用領域。
 - 【0006】(19) ノーマルスレッド(normal thread)

:リアルタイム性が要求されない処理を行うスレッド。

【0007】(20) マークテーブル(mark table):オブジェクトがどこからも参照されないか否かを調べるために存在するオブジェクトに1対1に対応する表。或るオブジェクトに参照があることが確かめられた場合、そのオブジェクトに対応する表の欄にマークを付ける。全ての参照関係を調べたときマークの無いオブジェクトは不要であるので取り除くことができる。

【0008】(21) オブジェクトの寿命(life time of t *10* he object) : オブジェクトが生成され、消去されるまでの時間。

【0009】(22) ライトバリア(write barrier):オブジェクトへの参照関係の変更をチェックし、書き替えが起こった場合に何らかの処理をすること。本件の場合は、書き替えが起きたとき、書き替える参照が指しているオブジェクトに対応するマークテーブルの欄にマークを付ける。

【0010】(23) スイープ(sweeping):ヒープ領域上の不要なオブジェクトを取り除く処理。

【0011】(24) オブジェクト生成(create the object):新しいオブジェクトを生成すること。具体的には、ヒープ領域の一部をオブジェクトに割り当て、内容を初期化すること。

【0012】(25) オブジェクト消去(delete the object): 不要なオブジェクトを取り除くこと。具体的には、ヒープ領域に確保してある領域を解放すること。

【0013】(26) 参照(reference) : 或るオブジェクトAが別の特定のオブジェクトBにアクセスするためにオブジェクトBを特定する情報。具体的には、オブジェクトBを指すポインタまたはインデックス。

【0014】(27) 参照変更(chenge the reference / reconnect the reference) : 参照を現在のオブジェクトBから別のオブジェクトCに変更すること。

【0015】さて、従来のシングルプロセッサのコンピュータシステムにおいて、オペレーティングシステム上で複数のスレッドを並行処理する場合、共有メモリを用いて排他制御するために、また複数のタスク間で同期をとるために、従来よりセマフォやイベントフラグなどを用いて排他制御が行われている。

【0016】また、例えばプログラムを少量のメモリ環境下で動作させることなどを目的として、仮想記憶を行わないで単一のアドレス空間のメモリをプログラムの実行時に動的に割り当てる、いわゆる動的記憶管理が従来より行われている。このような動的記憶管理によれば、プログラムにより明示的にメモリ領域の解放を行わなければ、プログラムの実行過程において使用されなくなったメモリ領域が発生する。その結果、プログラムが使用できるフリー領域が次第に不足する。こうした問題を回避するために、使用されなくなったメモリ領域(ガベー 50

ジ)を抽出し、これらを集めて(コレクトして)再び使用可能なフリー領域とする、ガベージコレクションと呼ばれる処理を自動的に行うようにしている。

12

【0017】ここで従来のガベージコレクションの処理 手順をフローチャートとして図49に示す。ガベージコ レクションのアルゴリズムにはマーク&スイープ法、複 写法、参照カウント法などの各種方法が考えられている が、ここではマーク&スイープ法について例示する。図 54に示すように、まずガベージコレクションの途中で ガベージコレクションスレッド以外の他のスレッドが実 行されないように割り込みを禁止し、シングルスレッド モードにする(s201)。続いてメモリ上のガベージコレク ションの対象となる領域(以下「ヒープ領域」とい う。) に割り当てられているオブジェクトにそれぞれ対 応するマークの記憶領域(以下「マークテーブル」とい う。) をクリアする(s202)。続いてヒープ領域内に割り 当てられているオブジェクトの参照関係を示す情報を基 に何れかのオブジェクから参照されているオブジェクト を検出し、それらに対応するマークテーブル上の位置に マークを付ける処理を行う(s203)。この処理により、何 れのオブジェクトからも参照されていないオブジェクト はもはや使われなくなったオブジェクトであり、それに 相当するマークテーブルにはマークが付けられないこと になる。従ってそのマークしていないオブジェクトを新 たなオブジェクトの割当可能な領域、すなわちフリー領 域として抽出する(s204)。例えばこのフリー領域をリス ト構造のデータとして生成する。その後、割り込み禁止 を解除し、マルチスレッドのモードに戻す(s205)。

【0018】従来はこのようなガベージコレクション 30 が、メモリのフリー領域が所定量まで減少した時点で自 動的に起動されるようにしていた。

【0019】また、ガベージコレクションを行ったとき、任意の大きさ(メモリサイズ)のオブジェクトが任意に解放されるのでフラグメントが発生する。そこで、連続したサイズの大きな領域がとれるように、オブジェクトの割当領域を例えば先頭から順次詰めるメモリコンパクション(以下単に「コンパクション」という。)を実行していた。

[0020]

【発明が解決しようとする課題】上述した排他制御の機能をセマフォやイベントフラグなどのコンピュータ資源を用いることで実現している従来のシステムにおいては、その資源が他のスレッドなどで使用されている場合には、他のスレッドはその資源が解放されるのを待たなければならない。このような資源待ちの時間が生じると、リアルタイム性の要求されるシステムにおいては大きな障害となる。すなわち、資源待ち状態にあるスレッドは、その資源が解放されるまで、処理できずリアルタイムな応答が不可能となる。

0 【0021】例えば上記従来のガベージコレクション

20

30

(以下「GC」という。)の方法によれば、メモリ空間が広いほど、ガベージとしてコレクトしてもよい領域を見つけ出すのに時間がかかり、例えば64~128MBのヒープ領域で数秒間を要し、且つGCはフリー領域がある程度減少した時点で不定期に行われるので、リアルタイム性の要求されるシステムには用いることができなかった。

【0022】リアルタイム性の要求されるシステムでは、あるタスクを実行中に何らかのイベント(割り込み)が発生すれば、そのイベントに応じた他のスレッドを処理することになるが、そのスレッドの切替に要する時間は、最悪値として例えば数十 μ sec以下であることが要求される。ところが、上述したようにGCが何時起動されるか予測できず、一旦起動されれば、CPUは数秒間GCに専念することになるため、その間リアルタイム処理は不可能となる。

【0023】上述の問題はGCの場合に限らず、長時間の資源待ち状態が生じるシステムに共通の問題である。

【0024】この発明の目的はセマフォやイベントフラグなどのコンピュータ資源をロックのメカニズムとして使用せずに、処理の排他性を保証することにより、上述の問題を解消することにある。

【0025】GCの他の方法として、従来の複写法をインクリメンタルに行うようにして、リアルタイム性を確保する方法が情報処理Vol.35 No.11 pp1008 ~pp1010に示されている。この方法によれば、GCの途中で中断を許すことができるので、時分割的に他のスレッドと並行処理することが一応はできる。しかし、この複写法をインクリメンタルに行うようにする方法では、複写中に他のスレッドがメモリを使用する訳にはいかないので、メモリを使用しない極一部のスレッドしか並行処理できない。また、複写法では、複写元と複写先のメモリ領域を確保しておかなければならないので、メモリの使用効率が低く、少量のメモリ環境下で動作させるシステムには向かない。

【0026】また、マーク&スイープ法でマルチスレッドに対応するために参照関係が変更される度にマークを付与する方法は、「On-the-fly GC」という名前で、GC専用のCPUに処理を割り当てるマルチCPU化のための方法が情報処理Vol.35 No.11 pp1006~pp1008に示されている。しかし、この方法では、オブジェクトが常に作成されて、且つ参照関係が変更されている場合に、既にマークしているツリーを何回も辿り直して新しいノードを見つけてマークしなければならず、マーク作業がいつまでも終わらない場合が生じたり、非常に長い時間がかかる、という問題があった。また、この方法ではスイープ中にシステムをロックする必要があった。

【0027】そこで、この発明の他の目的はマーク&スイープ法でありながらGCスレッドを他のスレッドと実質的に並行処理可能とし、GCの任意の時点で中断して

も短時間に確実にGCを完了できるようにしたインクリ

【0028】また、従来のマーク&スイープ法等のGCによるフラグメントを解消するためにコンパクションを行う際、多大なCPUパワーを必要としていた。また、このコンパクションを行わなければメモリの使用効率が低下するという問題があった。

メンタルなGCを可能とすることにある。

【0029】この発明の他の目的はコンパクションを不要とし、且つメモリの使用効率を向上させることにある。

【0030】さらに、従来のオブジェクト指向システム においては、永続的に存在する寿命の長いオブジェクト と短時間で消滅する寿命の短いオブジェクトがヒープ領 域内に混在していたため、GCを行うと、短寿命のオブ ジェクトから消去されて確実にフラグメントが生じてメ モリ使用効率が急に低下する。また、GCを行う場合 に、永続的に存在するオブジェクトに対してもガベージ であるか否かの判定を毎回行わなければならないので、 このことがCPUパワーの無駄となっていた。これに対 して、一定期間存在していたオブジェクトを永久に存在 するものと見なして、そのオブジェクトを存在調査から 外す、いわゆる世代別ガベージコレクションという方法 も従来から考えられているが、このような方法でも不要 なオブジェクトが存続したり、それぞれのオブジェクト について一定期間の存続調査をしなければならないとい う欠点があった。

【0031】この発明の他の目的はオブジェクトごとの 寿命を考慮してフラグメントを低減し、メモリの使用効 率を向上させ、CPUパワーの無駄を削減することにあ る。

【0032】ここで、先行技術調査を行った際に発見した文献と本願発明との関係について示しておく。

【0033】(1) Incremental Garbage Collection of Concurrent Objects for Real-TimeApplication この論文はBaker が書いたという1978年のリアルタイム G C に対して、全体の処理時間から必要な G C の処理時間の割合を求めるものである。本願発明に係る課題を解決するものではない。

[0 0 3 4] (2) Distributed Garbage Collection for the Parallel Inference Machine:PIE64

GCを行う領域を細かく分けることにより、個々の処理 時間を短くしてリアルタイム性を向上する方法である。 本願発明のように全ての領域を対象にするものとは基本 的に異なる。また、スケジューリングについては述べら れていない。

[$0\ 0\ 3\ 5$] (3) Garbage Collection in Distributed Environment

Baker の考えを発展させ、ネットワークの分散環境に適応したもの。ネットワーク固有の問題を解決しようとするものであり、本願発明とは異なる。この分散環境の考

え方に、本願発明のスケジューラを組み合わせることにより、分散環境でより髙度なリアルタイム C Gを実現することも可能となる。

【0036】(4) 特開平1-220039号システムコール発行時に、そのシステムコールにより起動されるタスクの優先度を制御するもの。優先度制御という点で共通点があるだけ。

【0037】(5) 特開平3-231333号 オブジェクトのサイズを検出し、そのサイズに応じてワークエリアをメモリに確保することが一応示されている。

【0038】(6) 電子情報通信学会誌Vol.80 No.6 pp58 6-592

マルチメディアオペレーティングシステムのコンセプト が示されている。

【0039】(7) 日本ソフトウェア科学会第12回D7-4

スタック上のオブジェクトの一番上にオブジェクトの大きさを書いておくことが示されている。 すなわちオブジ

16 ェクトのサイズを記憶しておく、という点でのみ関連が ある。

[OO4O] (8) 11TH Real-Time System Symposium "Incremental Garbage Collection of Concurrent Object for Real-Time Applications"

オブジェクト間の参照ツリーに類似の考え方が示されて いる。

【0041】(9) 情報処理学会第38回全国大会5U-7 オブジェクトの寿命に関連してメモリ割当を行うことが 10 示されている。

[0042] (10)Lecture Notes in Computer Science 259 "Garbage Collection in a Distributed Environme nt"

アプリケーションプログラムインタフェースの呼出に応じてGCを制御することと、オブジェクト参照に関する技術思想が示されている。

[0043]

【課題を解決するための手段】

請求項	図(1~5は共用図面)	実施形態
1, 2 (23, 31)	6~9	第1
4, 5	10~15	
6 (24, 32)	1 4	
7 (25, 33)	16, 17	第2
8	18, 19	
9	21, 22	
1 0	2 0	
11 (26, 34)	23, 24	第3
3	25, 26	第4
12 (27, 35)	2 7	第5
13 (28, 36)	28~30	第6
14, 15	3 1	
16 (37)	4 9	第7
17 (38)	5 0	第8
21, 22 (41)	51~53	第9
18 (29, 39)	32~34	第10
19 (30, 40)	35~46	第11
2 0	47, 48	

この発明の請求項1,23,31に係る発明は、或るス レッドからの、コンテキストスイッチ発生有無検出の開 始を依頼するアプリケーションプログラムインタフェー スの呼び出しに応答して、コンテキストスイッチの発生 有無を示すフラグをコンテキストスイッチが発生してい ない状態に設定し、前記フラグがコンテキストスイッチ の発生していない状態に設定された後、スケジューラに よってコンテキストスイッチが行われたとき、前記フラ グをコンテキストスイッチが発生した状態に設定するよ うにし、前記スレッドからの、コンテキストスイッチ発

40 ムインタフェースの呼び出しに応答して、前記フラグの 状態に応じた値を前記スレッドに返す。

【0044】これにより、コンピュータ資源をロックの メカニズムとして使用せずに、処理の排他性が保証され る。すなわち或るスレッドAからのコンテキストスイッ チ発生有無検出の開始を依頼するアプリケーションプロ グラムインタフェース (以下「API」という。) の呼 び出しからコンテキストスイッチ発生有無検出の終了を 依頼するAPIの呼び出しまでの間で行われたスレッド Aの処理の途中で、コンテキストスイッチがあったか否 生有無検出の終了を依頼するアプリケーションプログラ 50 かが、そのスレッド A で分かる。もしコンテキストスイ

30

20

ッチが発生しなければ、スレッドの切替は行われておら ず、排他性が保たれている(例えば上記APIを発行し たスレッドAが使用しているメモリ内容が他のスレッド Bにより書き替えられていない)ことが分かる。逆に、 コンテキストスイッチが発生していれば、請求項2に記 載のとおり、その間のスレッドの処理を無効にして、例 えばその処理を再度実行するなどの方法によって高い応 答性を保ちながら、排他制御を行うことができるように

【0045】請求項3に係る発明は、或るスレッドの優 先度を高い状態と低い状態とに交互に変更するようにし ておき、コンテキストスイッチ発生有無検出の開始を依 頼するアプリケーションプログラムインタフェースの呼 び出しから前記コンテキストスイッチ発生有無検出の終 了を依頼するアプリケーションプログラムインタフェー スが呼び出されるまでの処理時間を受け取って、前記ス レッドの優先度が高い状態のとき、該スレッドの優先度 が低い状態になるまでの残時間と前記処理時間とを比較 し、前記残時間が前記処理時間より短いことを検知した とき、前記スレッドの優先度を低くする。

【0046】これにより、上記処理時間内に終了できな い状態は、その処理が行われることがないため、その分 のCPリパワーを無駄にすることがなく、全体の処理を 進められる。

【0047】請求項4に係る発明は、メモリのヒープ領 域内の他のいずれかのオブジェクトから参照されている オブジェクトを検出し、当該オブジェクトを前記ヒープ 領域内の所定領域に複写する複写方式のガベージコレク ションスレッドの際に、上記のコンテキストスイッチの 検出による処理を行う。これにより、システムをロック することなく、GCを開始することができ、リアルタイ ム性を保証することができる。

【0048】請求項5に係る発明は、メモリのヒープ領 域内のどのオブジェクトからも参照されないオブジェク トのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可 能なフリー領域として解放することにより生じるフラグ メントを解消するメモリコンパクションを行う際に、上 記のコンテキストスイッチの検出による処理を行う。こ れにより、システムをロックすることなく、メモリコン パクションを開始することができ、リアルタイム性を保 証することができる。

【0049】請求項6,24,32に係る発明は、或る スレッドからの、指定メモリ領域に対するデータの書き 込み有無検出の開始を依頼するアプリケーションプログ ラムインタフェースの呼び出しに応答して、その書き込 み有無を示すフラグを書き込み無しの状態に設定し、前 記指定メモリ領域に対するデータの書き込みがあったと き、前記フラグを書き込み有りの状態に設定する。そし て前記スレッドからの、指定メモリ領域に対するデータ の書き込み有無検出の終了を依頼するアプリケーション 50 に C P U 資源を利用するアプリケーションプログラムで

プログラムインタフェースの呼び出しに応答して、前記 フラグの状態に応じた値を前記スレッドに返す。

【0050】これにより、コンピュータ資源をロックの メカニズムとして使用せずに、処理の排他性が保証され る。すなわち指定メモリ領域に対するデータの書き込み 有無検出の開始を依頼するAPIの呼び出しから指定メ モリ領域に対するデータの書き込み有無検出の終了を依 頼するAPIの呼び出しまでの間で行われたスレッドA の処理の途中で、他のスレッドによる指定メモリ領域に 対する書き込みがあったか否かが、そのスレッドAで分 かる。書き込みが行われていなければ、指定メモリ領域 の排他性が保たれている。もし書き込みが行われていれ ば、スレッドAのその間の処理を無効にして、例えばそ の処理を再度実行するなどの方法によって高い応答性を 保ちながら、排他制御を行うことができるようになる。 【0051】請求項7,25,33に係る発明は、メモ

リのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照され ないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ 領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー 領域として解放するGCスレッドをインクリメンタルに 行うスレッドを、他のスレッドの優先度より高い状態と 低い状態とに交互に変更する。

【0052】このようにGCスレッドの優先度を交互に 切り替えることによって、GCスレッドの優先度が低い 状態では、他のスレッドによるアプリケーションが優先 され、動作するアプリケーションが無い場合にはGCス レッドが自動的に動かされ、メモリのフリー領域が自動 的に拡大される。GCスレッドの優先度が高い状態で は、他のスレッドは実行されないが、優先度の低い状態 で、他のスレッドにより、GCが継続して行われないこ とによってフリー領域が慢性的に不足状態となることが 防止され、常に高いパフォーマンスを維持することがで きる。

【0053】請求項8に係る発明は、前記ガベージコレ クションスレッドの優先度の高い状態の時間をアプリケ ーションプログラムインタフェースの呼び出しによって 設定する。これにより、APIを呼び出す側で、たとえ ばシステムの応答性を重視する場合には優先度の高い状 態の時間を短くし、システム全体のスループットを重視 する場合には優先度の高い状態の時間を長くする、とい った設定が可能となり、システムのニーズに応じて性能 を変えることができるようになる。

【0054】請求項9に係る発明は、前記ガベージコレ クションスレッドの優先度の高い状態と低い状態による 周期をアプリケーションプログラムインタフェースの呼 び出しによって設定する。これにより、たとえば連続的 なパルスを処理するような、連続してCPU資源が必要 なアプリケーションプログラムの場合には、周期を短く し、通常のアプリケーションプログラムのような断続的 は周期を長くすることによって、コンテキストスイッチなどのオーバヘッドを小さくすることができる。

【0055】請求項10に係る発明は、前記フリー領域の容量の時間変化を検出し、前記フリー領域の容量が低下傾向のとき、前記ガベージコレクションスレッドの優先度の高い状態の時間を長くする。これにより、動的にガベージコレクションの優先度の高い状態の時間を調整することになり、どのようなアプリケーションプログラムでもフリー領域が足りなくなるといった状況を回避することができ、且つフリー領域が十分確保できるシステムやアプリケーションプログラムでは、ガベージコレクションを最低限に抑えることができる。

【0056】請求項11,26,34に係る発明は、イベントの発生に応じてリアルタイムスレッドを実行させ、該リアルタイムスレッドの中断時または終了時に非リアルタイムスレッドを実行させるようにし、GCスレッド以外の非リアルタイムスレッドの実行によりフリー領域が所定の値まで減少したとき、非リアルタイムスレッドの1つであるGCを実行させる。

【0057】一般にリアルタイム性の要求されるシステ ムではリアルタイム性の必要なスレッドとそうでないス レッドが存在していて、一般にリアルタイム性が要求さ れるプログラムは生成するオブジェクトの量が少なく、 その量を予測して設計することができる。一方、リアル タイム性の要求されないプログラムは、生成されるオブ ジェクトの量の予測が困難である。そこで、リアルタイ ム性の要求されるプログラムが生成すると予想されるオ ブジェクトの量を定義し、リアルタイム性の要求されな いスレッドがオブジェクトを生成して、メモリのフリー 領域の量が例えば上記定義したオブジェクトの量の近傍 にまで減少した時に、その時点でスケジューリングを行 い、GCスレッドを実行させる。このことによって、フ リー領域が直ちに確保され、リアルタイム性の要求され るスレッドの実行可能な環境を常に維持することができ る。

【0058】請求項12,27,35に係る発明は、メモリのヒープ領域内の、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトを検出し、当該オブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能なフリー領域として解放するとともに、前記フリー領域または前記オブジェクトの使用領域の量に基づいて、手順の異なる複数通りのガベージコレクションスレッドを選択的に実行するようにする。

【0059】一般に、GCを行う場合、そのアルゴリズムに応じて、CPUに要求されるパワー、メモリの使用量、GCに要する時間などがそれぞれ異なる。そのため、フリー領域の量に応じて、適切なGCの手順は異なる。上述したように、フリー領域または使用領域の量に応じてGCの手順を切り替えることによって、常に効率的なGCが可能となる。

22

【0060】請求項13,28,36に係る発明は、メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を検知し、その分布中心より大きな固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域に対する新たなオブジェクトの割り当てサイズとする。

【0061】一般に、オブジェクト指向のシステムにお いては、プログラムの実行時に生成されるオブジェクト の大きさ(メモリ上のサイズ)の発生頻度分布は正規分 布を示す。一方、新たなオブジェクトを生成する際、メ モリ上のフリー領域から割り当て可能な領域を抽出する が、上述のようにオブジェクトのサイズの分布中心よ り、大きなサイズを新たなオブジェクトの割り当てサイ ズとしておくことによって、その割り当てられたオブジ ェクトが消去された後、新たなオブジェクトが割り当て られるとき、上記割り当てサイズより小さなオブジェク トであれば再利用できる。上記割り当てサイズは正規分 布の分布中心より大きなサイズであるため、多くのオブ ジェクトが先に使用されていたメモリ領域を再利用でき ることになる。また、このことにより、コンパクション を行わなくてもメモリの使用効率が向上することにな る。また、コンパクションのためのCPUパワーが不要 となり、小規模のCPUで応答性の高いシステムを構成 することができる。

【0062】請求項14に係る発明は、前記オブジェクトのサイズの分布を検知する手段は、システムの使用開始時にシステムに組み込まれ、前記オブジェクトのサイズの分布を検知した後にシステムから切り離されるプログラムモジュールによるものとする。また、請求項15に係る発明は、前記オブジェクトの割り当てサイズを決定する手段は、システムの使用開始時にシステムに組み込まれ、前記オブジェクトの割り当てサイズが決定された後にシステムから切り離されるプログラムモジュールによるものとする。

【0063】これにより、一度オブジェクトのサイズの分布が検知された後は、また、オブジェクトの割り当てサイズが決定された後は、メモリ領域とCPUパワーの無駄がなくなる。

【0064】請求項16,37に係る発明は、メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定し、アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって前記固定サイズを設定する。

【0065】また、請求項17,38に係る発明は、メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、固定サイズの整数倍を前記ヒープ領域内に対するオブジェクトの割り当てサイズに決定するものとし、前記ヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布をアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって設定し、

該アプリケーションプログラムインタフェースの呼び出 しに応答して、前記分布の中心より大きな値を前記固定 サイズとして設定する。

【0066】これにより、別の装置、システム、およびアルゴリズムで、メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を測定して、決定したオブジェクトの割り当てサイズの基になる固定サイズを登録することができ、CPUパワーとメモリの使用効率を向上させることができる。

【0067】請求項18,29,39に係る発明は、テンプレートとしてのクラスと該クラスにより生成されるオブジェクトをメモリのヒープ領域内に割り当てる際、前記クラスからオブジェクトが生成された時刻に相当するデータを記憶し、前記オブジェクトを削除する際に、当該オブジェクトの寿命を検出し、該寿命のデータをクラスに設け、当該クラスからオブジェクトを生成する際に、前記寿命のデータに基づいて、前記ヒープ領域に対するオブジェクトの生成領域を分ける。

【0068】一般にオブジェクト指向のシステムにおい ては、クラスをテンプレートとしてオブジェクトが生成 されるため、同一のクラスから生成されたオブジェクト は略同一の寿命を持つ。そこで、或るクラスからオブジ ェクトが生成された時刻に相当するデータを記憶し、そ のオブジェクトが削除された際に、当該オブジェクトの 寿命を検出して、これをそのオブジェクトを生成したク ラスの寿命データとして記憶し、そのクラスからオブジ ェクトを生成する際に、寿命データに基づいて、異なっ たヒープ領域にオブジェクトを生成することによって、 長寿命のオブジェクトと短寿命のオブジェクトが異なっ た領域に生成される。これにより、長寿命領域でのフラ 30 グメントが大幅に低下し、メモリの使用効率が向上す る。また、GCを行う場合に、短寿命のオブジェクトが 生成される領域を重点的に処理することによって、GC に消費されるCPUパワーを低減することができるよう になる。

【0069】請求項19,30,40に係る発明は、メモリのヒープ領域内の、他のオブジェクトから参照されるオブジェクトを検出して当該参照の有無状態を記憶し、当該記憶内容を基に、どのオブジェクトからも参照されないオブジェクトのメモリ領域を他のオブジェクトのメモリ割り当て可能な領域として解放するが、オブジェクトの生成時にオブジェクトの参照関係を表すツリー構造の第1のデータ(この第1のデータは、たとえけられる1つの変数である。)を記憶し、参照関係の変更される1つの変数である。)を記憶し、参照関係の変更だ、オブジェクトの参照関係の変更された記けらい、オブジェクトの参照関係の変更された記録がある。カブジェクトを示す第2のデータを記憶し、第1のデータを深して参照されているオブジェクトを検出し、第2のデータを読み出すとともに該データを基に第1のデータを探索して、参照されているオブジェクトを検出する。

24

【0070】このように構成することにより、スイープやマークテーブルのクリアを行うときに、他のスレッドを止めなくても、スイープ中またはマークテーブルのクリア中に他のスレッドにより新たなオブジェクトが生成されたり、オブジェクト間の参照関係が変更されても、マークテーブルを基にスイープを行う際に、上記の新たに生成されたオブジェクトを消去してしまうことがない。そのため、インクリメンタルにGCを行うことができ、また、自由に中断ができるので、リアルタイム性が向上する。また、常にバックグラウンドでGCスレッドを動作させておくことが可能となり、メモリの使用効率を常に高く維持できる。しかも、ツリー探索によるマーク付与に要する時間が短縮化され、割込によって、いつまでもマーク付与が完了しない、といった不都合が防止でき、GCを確実に実行できる。

【0071】請求項20に係る発明は、前記参照オブジェクト検出手段は、前記オブジェクトの参照関係の変更時の参照先が前記第1のデータの探索により初めて検出されたオブジェクトであるときにのみ、参照先の当該オブジェクトを前記第2のデータとして記憶する。

【0072】これにより、オブジェクトの参照関係の変更時の参照先が既にマークされている場合に、第2のデータを重ねて記憶することがなくなり、第1のデータの探索およびマークに要する時間をその分短縮化できる。

【0073】請求項21,41に係る発明は、メモリのヒープ領域内にオブジェクトを生成する手段を備えたプログラム制御装置において、前記ヒープ領域内を予め複数のサイズに分割し、オブジェクト生成時に当該オブジェクトのサイズより大きく且つ最も小さなサイズの領域を割り当てる。

【0074】請求項22に係る発明は、前記複数のサイズの分割数と各サイズを引数とするアプリケーションプログラムインタフェースの呼び出しによって、前記ヒープ領域を分割する。

[0075]

【発明の実施の形態】〔第1の実施形態〕この発明の実施形態であるプログラム制御装置およびメモリ割り当て装置の構成を図1~図48を参照して順次説明する。

【0076】図1は装置のハードウエアの構成を示すブロック図である。装置は基本的にCPU1とオブジェクト群を生成するヒープ領域およびマークテーブル等を記憶するメモリ2、および外部との入出力を行うI/O3とから構成する。また、外部から必要なプログラムをメモリにロードする場合は、CD-ROM読取インタフェース4を用い、プログラムが予め書き込まれたCD-ROM5を読み取るようにする。このCD-ROMが本願発明に係るプログラム記録媒体に相当する。

【0077】図2はソフトウエアの構成を示すブロック 図である。同図において、カーネル部分はCPUやメモ 50 りを資源として管理し、時分割によるマルチスレッドの

30

26

機能を実現する。VM(仮想マシーン)部分はプログラムとカーネルとのインタフェースを行うソフトウエアであり、ここではアプリケーションプログラムから見てVM以下の階層全体が例えばJava仮想マシンとして作用させる。(JavaはSun Microsystems社の商標)この場合、カーネルとVM部分がJavaOSを構成する。このVMにはプログラムがバイトコード等の中間コードで与えられるとき、これを解釈するインタプリタとその解釈に応じて呼び出されるプログラムモジュール等を含む。同図におけるプログラムは中間コードによる各種スレッドであり、上記インタプリタを介して、内部のプログラムモジュールを実行する。

【0078】図3はメモリのヒープ領域に生成されるオブジェクトの参照関係およびスタックとの関係を示す図である。ヒープ領域に対してオブジェクトを生成した際、或るオブジェクトから他のオブジェクトへの参照関係は同図に示すようにルートノードから延びるツリー構造を成す。例えばグローバル変数を宣言すれば、その変数に対応するオブジェクトが生成される。またスレッド毎に引き数領域、戻り番地、ローカル変数、作業領域等の情報を記憶するスタックが生成され、例えば図中矢印で示すようなスタック上のローカル変数からツリー上のグローバル変数への参照関係なども記憶される。これらのスタックはヒープ領域外の所定領域に格納される。

【0079】図4は図2に示したソフトウエアの構成をプロック図として詳細に示したものである。同図において、GCモジュール10はGCを行うための各種処理のプログラムモジュールであり、GCスレッド11はこれらのモジュールを呼び出すことによって、GCを実行させる。また、インタプリタ12は、この例で、「スレッド4」からオブジェクト生成依頼があったとき、GCモジュール10の「オブジェクト生成」を呼び出し、またオブジェクト間の参照関係の変更依頼があったとき、GCモジュール10の「マーク付与」を呼び出す。

【0080】なお、図4に示した例では、各スレッドが中間コード(例えばJavaアプレットの場合バイトコード)で表されているが、中間コードをVMに対するネイティブコードに変換するコンパイラを設けてもよい。(例えばJavaの場合、JIT(Just-In-Time コンパイラ)等を設ける。)この場合、ネイティブコードで記述したスレッドであるので、図4に示したインタプリタ12を介さずにGCモジュール10を直接アクセスすることになる。

【0081】図5はGCを行うことによって、ヒープ領域内に生じるフラグメントを解消するためのコンパクションを行った例を示す図である。図中ハッチング部分がオブジェクトであり、これをコンパクションすることによって、(B)に示すようにフラグメントが解消されて、連続したメモリ空間が広がることになる。

【0082】上記コンパクションは図4に示したGCモ 50

ジュールの「コンパクション」のプログラムにより行う。

【0083】図6はコンテキストスイッチ発生有無を検 出するためのAPIの使用例を示す図である。同図の (A) に示すように、処理1を実行する前にコンテキス トスイッチ発生有無の検出開始を依頼するAPI#Aを 発行してから処理1を実行する。処理1の終了後、コン テキストスイッチ発生有無検出の終了を依頼するAPI # Bを発行する。(A) に示す例ではこの間にコンテキ ストスイッチが発生していないので、そのまま次の処理 2を行う。もし、(B)に示すように、処理1の途中で スレッド#2の処理が行われれば、すなわちコンテキス トスイッチが発生していれば、API#Bの発行後、処 理1を破棄する。たとえばメモリの領域Aの内容を領域 Bにコピーするような処理で、コピー処理中にコンテキ ストスイッチが発生した場合、領域Aの内容が変わって 領域AとBの内容が不一致となる場合がある。不一致で はコピーしたことにならないので、領域Bを無効にす る。このことは、最初から処理が行われなかったのと同 じであり、処理自体を破棄したことに他ならない。

【0084】図7は上記の処理をフローチャートとして示したものである。まず、API#Aを発行してから処理1を実行する(s1 \rightarrow s2)。この処理1が終了した後、API#Bを発行して、その戻り値を取得する(s3)。戻り値がコンテキストスイッチの発生を表す場合、処理1を破棄して、再び処理1を実行する(s4 \rightarrow s5 \rightarrow s1 \rightarrow s2)。戻り値がコンテキストスイッチの非発生を表す場合、処理を終了する。このように所定の期間内でのコンテキストスイッチの発生有無が分かるので、コンテキストスイッチが発生すれば、その間の処理を破棄し無効とすることによって、システムを現実にはロックしていないにも拘らず排他的制御を行うことが可能となる。

【0085】図8は上記API#AおよびAPI#Bのカーネルにおける処理手順を示すフローチャートである。API#Aの発行(システムコール)があれば、コンテキストスイッチの発生有無を示すフラグをクリアする。また、API#Bが発行されると、上記フラグの状態を戻り値としてスレッドに返す。

【0086】図9はコンテキストスイッチの処理手順を示すフローチャートである。コンテキストスイッチがスケジューラによって行われると、上記フラグをセットしてからコンテキストスイッチを実行する。すなわちスイッチ前のスレッドの実行状態をコンテキストとして格納するとともに、スイッチ後のスレッドのコンテキストを読み出してCPUのレジスタ等に設定する。

【0087】図10は上記コンパクションの処理手順を示すフローチャートである。先ず、ヒープ領域内の先頭のオブジェクトを指定し(s11)、そのオブジェクトをヒープ領域の先頭にコピーするための領域を確保し

28

(s 1 2)、コピー中に他のスレッドによってその領域 に何らかのデータが書き込まれないようにしてから上記 API#Aを発行する(s13)。そして、図5に示し たように、ヒープ領域内のオブジェクトを先頭から順次 空き領域へコピーすることによって詰めていく(s1 4)。1つのオブジェクトについてのコピーが終われ ば、上記API#Bを発行する(s15)。このことに より、API#Aを発行してから、API#Bを発行す るまでの期間にコンテキストスイッチが発生したか否か がAPI#Bの戻り値として得られる。もしコンテキス トスイッチが発生していれば、今回コピーを行ったオブ ジェクトを既に確保している領域に再びコピーする(s $16 \rightarrow s 13 \rightarrow \cdot \cdot \cdot \cdot$)。もしコンテキストスイッチが 発生していなければ、次のオブジェクトについて同様に 処理を行う(s 1 6 → s 1 7 → s 1 8 → · · ·)。この ようにシステムをロックすることなく、しかも他のスレ ッドとともに、コンパクションを同時に行うことが可能 となる。

【0088】上述の例ではマーク&スイープ法によるGCにおけるコンパクションに適用したが、複写法によるGCに適用する場合、図11および図12に示す処理を行う。

【0089】図11は上記複写法によるGCのフローチ ャートである。先ず、オブジェクトの参照関係を表すツ リー構造のデータのルートノードへポインタを移動し (s21)、そのルートノードに相当する、From領 域にあるオブジェクトをTo領域に複写する(s2 2)。(ヒープ領域はFrom領域とTo領域に分けら れ、From領域内の残すべきオブジェクトのみをTo 領域に複写することによってTo領域にガベージのない オブジェクトだけを再構成する。次回は現在のFrom 領域をTo領域とし、To領域をFrom領域として、 その操作を交互に繰り返すのが、複写法によるガベージ コレクションである。) その後、ツリーを辿って、参照 関係にある次のオブジェクトへポインタを移動させ(s 23)、そのオブジェクトをTo領域に複写する(s2 4)。この処理をツリーで辿れるすべてのオブジェクト について行う。

【0090】図12は図11における複写処理の内容を示すフローチャートである。先ず、複写すべきオブジェ 40 クトをTo領域内の所定位置にコピーするための領域を確保し、コピー中に他のスレッドによってその領域に何らかのデータが書き込まれないようにし、上記API#Aを発行してから(s31)、オブジェクトをFrom領域からTo領域に複写する(s32)。その後、上記API#Bを発行する(s33)。このことにより、API#Bを発行してから、API#Bを発行するまでの期間にコンテキストスイッチが発生したか否かがAPI#Bの戻り値として得られる。もしコンテキストスイッチが発生していれば、今回複写を行ったオブジェクトを 50

既に確保している領域に再び複写する $(s34 \rightarrow s31 \rightarrow \cdot \cdot \cdot)$ 。

【0091】図13および図14はコンテキストスイッチの発生有無を検出して排他性を確保するのではなく、 複写しようとするオブジェクトが複写前に書き替えられ たか否かを検出して排他性を確保する場合の処理手順を 示すフローチャートである。

【0092】複写を行う場合、先ず複写すべきオブジェ クトをTo領域内の所定位置にコピーするための領域を 確保し、コピー中に他のスレッドによってその領域に何 らかのデータが書き込まれないようにしてから、図13 に示すようにAPI#Cを発行する(s 4 1)。このA P I は指定したメモリ領域ない対する書き込みが発生し たか否かの検出を依頼するアプリケーションプログラム インタフェースである。続いてオブジェクトをFrom 領域からTo領域に複写する(s42)。その後、上記 API#Dを発行する(s 43)。このAPIは上記A PI#Cが呼び出されてから、このAPI#Dが呼び出 されるまでの間に指定メモリ領域に何らかのデータの書 き込みが発生したか否かが戻り値として返されるアプリ ケーションプログラムインタフェースである。したがっ て、複写しようとするオブジェクトのメモリ領域を指定 してAPI#Cを発行し、API#Dも戻り値を見れ ば、そのオブジェクトが参照されたか否かが判る。オブ ジェクトが参照されていれば、内容が書き変わっている 可能性があるので、そのオブジェクトの複写をやり直す $(s 4 4 \rightarrow s 4 1 \rightarrow \cdot \cdot \cdot)_{\circ}$

【0093】図14は上記API#CおよびAPI#Dのカーネルにおける処理手順を示すフローチャートである。API#Cの発行(システムコール)があれば、所定にワークエリアをクリアし、API#Cのパラメータで指定された領域がライトされたときに例外が発生するようにMMU(Memory Management Unit)を設定する。また、API#Dが発行されると、上記パラメータで指定された領域がライトされたときに例外が発生しないように、MMUに対する上記設定を解除する。そして上記ワーク領域にセットされるフラグの状態を戻り値としてスレッドに返す。

【 0 0 9 4 】 図 1 5 は上記例外発生時のMM U の処理内 つ 容を示すフローチャートである。例外が発生すると、上 記ワーク領域内の参照フラグをセットする。

【0095】なお、上述の例では複写法によるGCの場合について示したが、マーク&スイープ法におけるコンパクションの場合にも同様に適用できる。

【0096】〔第2の実施形態〕図16および図17はインクリメンタルにガベージコレクションできるGCスレッドの優先度を自動的に切り替えるようにした場合の例を示す図である。

【0097】図16の(A)に示すように、GCスレッドの優先度を、高優先度時間は高め(例えば最高優先度

にし)、低優先度時間は低く(例えば最低優先度)する 動作を交互に行う。

【0098】同図の(B)はGCスレッド以外の中程度の優先度のスレッドを同時に行った場合の例について示している。すなわちGCスレッドの優先度が低いとき、それより優先度の高いスレッドがReady状態となれば、コンテキストがスイッチされ、そのスレッドの実行中にGCスレッドの優先度が高くなれば、そのGCスレッドにコンテキストがスイッチされ、そのGCスレッドの処理が中断すると、上記のGCスレッド以外のスレッドの処理を行うことになる。このようにすれば、一定周期で必ずGCスレッドが実行されるため、フリー領域が慢性的に不足状態となることが防止され、常に高いパフォーマンスを維持することができる。

【0099】図17はスレッドの優先度の切替に関するカーネルの行う処理手順を示すフローチャートである。優先度の値は複数段階あり、その値の設定は対応するAPIの発行により行えるようにしている。ここでは、GCスレッドの2つの優先度を設定する際、高優先度の値を設定するAPIが発行されると、図17の(A)に示すように、その値をGCスレッドの高優先度の値として設定する。同様に、低優先度の値を設定するAPIが発行されると、(B)に示すように、その値をGCスレッドの低優先度の値として設定する。また、GCスレッドの低優先度の値として設定する。また、GCスレッドの高優先度の時間を設定するAPIが発行されると、同図の(C)に示すように、その値を設定し、同様に低優先度の時間を設定するAPIが発行されると、同図の

(D) に示すように、その値を設定する。 【0100】図17の(E)は、カーネルのスケジュー ラに対する処理手順を示すフローチャートである。ここ では、初期状態で、高優先度のキューにGCスレッドが 資源の割当を受けようとする待ち行列に入っているもの とし、先ず、そのデータ(GCスレッドを識別するデー タ) を高優先度のキューから取り出して低優先度のキュ ーに挿入する(s51)。そしてスケジューラは、既に 設定されている低優先度時間だけ時間待ちを行い(s5 2)、続いて低優先度のキューからGCスレッドを識別 するデータを取り出して高優先度のキューに挿入する (s53)。そしてスケジューラは、既に設定されてい る高優先度時間だけ時間待ちを行う(s54)。以上の 処理を繰り返すことによって、スケジューラの動作によ り図16(A)に示したようにGCスレッドの優先度が 交互に切り替わる。GCスレッド以外のスレッドについ ては、そのスレッドの優先度に対応するキューの待ち行 列に応じて従来と同様のスケジューリングが行われ、図 16の(B) に示したように、コンテキストスイッチが なされる。

【0101】図18は上記のGCスレッドの高優先度時間をAPIによって設定可能とした場合について示している。また、図19はそのAPIの呼び出しに応じたカ 50

30 を示すフローチャートで

ーネルにおける処理手順を示すフローチャートである。 このAPIの発行(システムコール)があれば、上記の 高優先度時間をそのAPIのパラメータによって設定 (登録)する。

【0102】図20は上記のGCスレッドの高優先度時間を設定可能とするAPIを使うプログラムの例を示すフローチャートである。先ず、ループの1回目の示すフラグの状態を見る(s61)。最初はOFF状態であるので、このフラグをONし(s62)、現在のフリー領域を調べ、それを記録する(s63)。初めはGCの高優先度時間と低優先度時間は予め定められたデフォルト値である。スケジューラにより、一定時間停止した後(s64)、今度は、前回に調べたフリー領域の容量と現在のフリー領域の容量との大小比較を行い(s65)、フリー領域の容量が増加していれば、GCスレッドの高優先度時間を短くし(s66 \rightarrow s67)、フリー領域の容量が減少していれば、GCスレッドの高優先度時間を短くし(s66 \rightarrow s67)、フリー領域の容量が減少していれば、GCスレッドの高優先度時間を長くする(s68)。以上の処理を繰り返す。このことによって、GCの優先度が動的に自動調整される。

【0103】図21はGCスレッドの高優先度時間と低優先度時間とによる周期を設定可能とした場合について示している。(A)は周期が長い場合、(B)は短い場合である。

【0104】図22は上記周期を設定可能とする周期設定APIの呼び出しに応じたカーネルにおける処理手順を示すフローチャートである。この周期設定APIの発行があれば、現在設定されている高優先度時間および低優先度時間の値を読み取り、その割合(比率)を計算する($s71 \rightarrow s72 \rightarrow s73$)。その後、この周期設定APIのパラメータで指定された周期の値に応じて高・低優先度時間を再計算する(s74)。そして、その高優先度時間および低優先度時間を設定更新する($s75 \rightarrow s76$)。

【0105】たとえば連続的なパルスを処理するような、連続してCPU資源が必要なアプリケーションプログラムの場合には、GCスレッドの周期が短くなるように周期設定APIを発行し、通常のアプリケーションプログラムのように断続的にCPU資源を利用するアプリケーションプログラムでは周期が長くなるように周期設定APIを発行する。

【0106】 [第3の実施形態] 図23および図24は 必要な時点でGCスレッドを実行し、且つリアルタイム 性を確保するようにした例であり、図23に示す例では、スレッド1とスレッド3がリアルタイム性の要求されるスレッド、スレッド2がリアルタイム性の要求されないスレッド(ノーマルスレッド)である。また、スレッド3がGCスレッドである。メモリのフリー領域が多い通常状態で、スレッド2が実行されているときにイベント1が発生すれば処理がスレッド1に移され、イベン

32

ト1の処理に起因するスレッド1の処理が終了すればスレッド2へ戻る。同様に、イベント2が発生すればスレッド3に処理が移る。もしスレッド2の処理によってフリー領域が予め定めた警告レベルまで低下したとき、スレッド2の処理を中断して、スレッド3のGCスレッドを実行する。この処理によってフリー領域が確保されるとスレッド2の処理へ戻る。もしGCスレッドの処理を中でイベント1が発生すれば、GCの途中であってもスレッド1へ処理が移る。このようにリアルタイム性の要求されるスレッドでは、一般に生成されるオブジェクトの量が少なく、大体の予測が可能であるので、それに応じて上記警告レベルを設定しておけば、スレッド2に処理によって、フリー領域が大幅に減少してスレッド1やスレッド3のリアルタイム性の要求される処理が実行できなくなるといった、不都合が回避できる。

【0107】図24は上記コンテキストスイッチの処理を行うスケジューラの処理手順を示すフローチャートである。先ずイベントの発生有無を検知し(s81)、イベントが発生していれば、対応するリアルタイムスレッドにコンテキストをスイッチする(s82)。イベントが発生していなくて、フリー領域が警告レベルより多ければ、ノーマルスレッドのうち優先度の最も高いもの(図23に示した例ではスレッド2)にコンテキストをスイッチする($s83 \rightarrow s84$)。もしフリー領域が警

告レベルより少なくなれば、GCスレッドにコンテキス

トをスイッチする(s85)。 【0108】 〔第4の実施形態〕 図25はコンテキスト スイッチの検出を依頼するAPIにおける強制コンテキ ストスイッチの例を示している。先に示した例では、A PI#Aを発行してから、API#Bを発行するまでの 間にコンテキストスイッチが発生したか否かが判るよう にしたものであったが、この図25に示す例は、GCの 優先度を高・低交互に切り替える場合に、上記の排他制 御のためのAPIを発行している間にコンテキストスイ ッチが発生することを予測して、無駄な処理を行わない ようにしたものである。すなわち、高優先度GCスレッ ドを実行中にAPI#A'を発行した際、API#A' は高優先度時間が終了するまでに、必要な処理が完了す るか否かを判定して、もし完了しなければ、その時点で GCスレッドの優先度を低くする。図25に示した例で は、GCスレッドの優先度が低くなったことにより、G Cスレッド以外の中優先度のスレッドにコンテキストス イッチされることになる。このことにより無駄な処理が 避けられる。

【0109】図26は上記API#A'の呼び出しに応じたカーネルにおける処理手順を示すフローチャートである。このAPIの呼び出しがあれば、コンテキストスイッチフラグをクリアし(s91)、GCスレッドの高優先度時間の残時間を取得する(s92)。そして、このAPI#A'のパラメータである排他時間(API#

A'を発行してから、API#Bを発行するまでの時間)と上記残時間との大小比較を行う(s93)。もし、残時間が排他時間より短ければGCスレッドの優先度を強制的に低くする(s94)。なお、API#B呼び出しによる処理内容とコンテキストスイッチの処理内容は図8および図9に示したものと同様である。

【0110】〔第5の実施形態〕図27はメモリ(ヒー プ領域) 使用量に応じてGCのアルゴリズムを切り替え るための処理手順を示すフローチャートである。先ず、 メモリ使用量の値とそれに応じてどのアルゴリズムでG Cを行うかを示すしきい値を設定し(s 101)、メモ リ使用量を取得する(s102)。これはヒープ領域内 に生成されたオブジェクトのメモリサイズの合計値であ る。メモリ使用量がしきい値 t h 1を超えた場合、GC アルゴリズム(1)の手順でGCを行う($s103 \rightarrow s$ 104)。メモリ使用量がしきい値 th 2を超えたな ら、GCアルゴリズム(2)の手順でGCを行う(s1 05→s106)。以下同様である。ここで、しきい値 th1はしきい値th2より小さく、GCアルゴリズム (1) としては図16に示した、GCスレッドの優先度 の高低を交互に繰り返す処理を行う。しきい値の高いと きに行うGCアルゴリズムとしては、図23に示した不 定期のGCを実行する。ここでGC自体は例えばマーク &スイープ法により行う。通常、前者の場合には C P U 負荷が軽く、専らこの方法によりGCが行われるが、ノ ーマルスレッドによって短時間に大量のメモリが使用さ れた場合には、図23に示した方法によりGCを重点的 に行う。このことによって常に広いフリー領域を確保 し、且つリアルタイム性を維持する。

【0111】 [第6の実施形態] 図28~図30はオブ ジェクト生成時のヒープ領域に対する新たなオブジェク トの割り当てサイズを定めるための処理に関する図であ る。一般にプログラムの実行により生成されるオブジェ クトのサイズの分布は図28に示すように略正規分布を 示す。その中心値は32と64バイトの間に納まる程度 である。そこで、図29の(A)に示すように、この中 心値より大きなサイズで、且つ2の巾乗バイトの整数倍 のサイズをオブジェクトの割り当てサイズとする。従来 は同図の(B)に示すように、生成すべきオブジェクト のサイズの量だけ任意に割り当てられていたため、その オブジェクトの消去の際、不揃いのサイズのフラグメン トが生じる。本願発明によれば、新たに生成されるオブ ジェクトのサイズが上記固定値の整数倍であるため、メ モリ領域の再利用性が高まり、メモリ使用効率が全体に 高まる。しかも場合によってはコンパクションが不要と なる。

【0112】図30はそのオブジェクト生成時の処理手順を示すフローチャートである。先ず、これまでに生成したオブジェクトのサイズの発生頻度の分布データを求 める (s111)。既に前回までに分布データを求めて

34

いる場合には、それを更新する。続いて、今回割り当て るべきメモリの空いている領域で、且つ生成しようとす るオブジェクトのサイズより大きな領域を探し、上記の 固定サイズの整数倍のメモリ領域にオブジェクトを割り 当てる(s112→s113→s114→s115)。 上記2の巾乗バイトはシステム定数であるが、必ずしも この値を固定サイズとする必要はなく、任意である。固 定サイズをもし大き過ぎる値に採れば、サイズの大きな 領域に小さなオブジェクトが割り当てられる場合が増え ることになり、逆に、固定サイズを小さ過ぎる値に採れ ば、オブジェクトの生成に再利用できない領域が増える ことになる。分布データを基に上記固定サイズを決定す る場合には、メモリの使用効率が最適となるように決定 すればよい。また、最適値でなくても、例えば2の巾乗 の値を採れば、アドレス決定がやり易くなるという効果 を奏する。

【0113】図31は上記オブジェクトのサイズの発生 頻度分布データを求めるプログラムモジュール、および オブジェクトの割り当てサイズを決定するプログラムモ ジュールの処理内容を示すフローチャートである。先 ず、オブジェクトのサイズの発生頻度分布データを求め るプログラムモジュールをロードし(s121)、その プログラムモジュールを起動する。すなわち一定時間が 経過するまで(たとえばアプリケーションプログラムの 起動・終了が10回行われるまで、またたとえば24時 間経過するまで)、生成された各オブジェクトのサイズ をサイズ毎に計数し、その分布データを求める(s12 2→s123)。その後、その分布データをシステムに 登録し(s124)、オブジェクトのサイズの発生頻度 分布データを求めるプログラムモジュールをアンロード する(s125)。続いて固定サイズを決定するプログ ラムモジュールをロードし(s126)、そのプログラ ムモジュールを実行する。すなわちシステムの登録され た分布データを取得し、その分布中心値より大きなサイ ズで、且つたとえば2の巾乗バイトを固定サイズとして 決定し、その値をシステムに登録する (s127→s1 28)。その後、固定サイズを決定するプログラムモジ ュールをアンロードする(s129)。

【0114】このように、一度オブジェクトのサイズの分布が検知された後、および固定サイズが決定された後は、それらのためのプログラムモジュールをアンロードすることによって、メモリ領域とCPUパワーの無駄を無くす。

【0115】 〔第7の実施形態〕図49は上記固定サイズをAPIによって設定する例を示している。図に示すように、固定サイズ設定処理では、固定サイズを引数として固定サイズ設定APIを呼び出す。呼び出されたAPIでは、引数を固定サイズとしてシステムに登録する。オブジェクト生成時にはオブジェクトのサイズと固定サイズを比較し(s211)、固定サイズ以下であれ 50

ば、ヒープ上の固定サイズの空き領域を探し、見つかっ た領域をオブジェクトに割り当てる(s212→s21 3)。固定サイズを超える場合は、ヒープ上のオブジェ クトサイズより大きな空き領域を探し、見つかった領域 をオブジェクトに割り当てる(s214→s215)。 【0116】〔第8の実施形態〕図50は上記固定サイ ズをAPIによって設定する他の例を示している。図5 0に示すように、この例では、まずオブジェクトサイズ の分布データをオブジェクトサイズ分布設定APIを呼 び出して設定する。この分布データは予め所定時間所定 のアプリケーションを実行して測定したものである。オ ブジェクトサイズ分布設定APIは呼び出しに応答し て、引数をオブジェクトサイズ配列変数にセットする。 続いて、その中心値より大きなサイズで、且つ2の巾乗 バイトを固定サイズとして決定し、これを固定サイズ変 数にセットする。

【0117】[第9の実施形態] 図51~図53はオブジェクトの割り当てサイズを予めいくつかのサイズに定めておく例を示す図である。図51は事前に所定のアプリケーションを所定時間実行して測定したオブジェクトサイズの分布および分割領域の集合を表している。予めヒープ領域を分割する場合、実際のオブジェクトサイズの分布を測定し、その分布に近くなるように、分割サイズと数を定める。たとえば、ヒープ領域が2MBの場合、分割サイズ指定変数を

集合No.n	パイトk	個数m
1	64	5000
2	256	10000
3	1 k	10000
4	4k	5000
5	32k	500

とする。

【0118】上記分割サイズを設定する場合、図52に示すように、分割サイズ設定APIを呼び出して行う。呼び出された分割サイズ設定APIは図53に示すように、引数を分割サイズ指定変数にセットし、それに応じてヒープ領域を分割する。すなわち、まずループカウンタnを0とし(s221)、n番目の分割サイズ指定変数からサイズkと個数mを取得する(s222)。続いてヒープ領域からサイズkの領域をm個に分割し(m個分確保し)、リストに登録する(s223)。この処理をループカウンタnを1インクリメントしながら繰り返し、全てのサイズの分割を行う($s225 \rightarrow s222 \rightarrow \cdots$)。なお、上記の例で、サイズが32kバイトを超えるオブジェクトを生成する場合は、ヒープ領域内の上記分割された領域以外の領域に割り当てる。

【0119】 [第10の実施形態] 図32~図34はオブジェクトの寿命を考慮してGCの効率を高めるための処理を行う例を示す図である。図32の(A)に示す例では、ヒープ領域として、短寿命のオブジェクトを生成

36

する領域と長寿命のオブジェクトを生成する領域とに分け、クラスは長寿命領域に確保する。尚、クラスはその他の固定領域に確保してもよい。そして、クラスにはオブジェクトを生成するためのテンプレートとしての定義情報以外に、生成するオブジェクトの寿命を示す寿命フラグを持たせる。この寿命フラグはクラスの生成時に自動的に生成する。同図の(B)は従来のヒープ領域に対するオブジェクトの割り当て例を示す図である。

【0120】図33はオブジェクトの消去の手順を示すフローチャートである。同図に示すようにオブジェクトを消去した際に、そのオブジェクトの寿命が長いか短いかを判定し、寿命が短ければ、そのオブジェクトのクラスの寿命フラグを短寿命にセットする。例えばオブジェクトの領域内にそのオブジェクトが生成された時刻を格納しておき、そのオブジェクトを消去する時刻との差によって、そのオブジェクトの寿命を求める。上記時刻は例えばGCの回数を単位としてもよい。

【0121】図34はオブジェクトの生成の処理手順を示すフローチャートである。クラスの寿命フラグが短寿命を示していれば、短寿命領域にオブジェクトを生成し、そうでなけば、長寿命領域にオブジェクトを生成する。

【0122】このようにオブジェクトの寿命に応じてメモリの割り当て領域を区分することによって、長寿命領域ではフラグメントを大幅に低下でき、メモリの使用効率が向上する。また、例えば寿命領域についてGCを重点的に行うことにより、GCに消費されるCPUパワーを小さくすることができる。

【0123】 〔第11の実施形態〕次に、マーク&スイープ法によるインクリメンタルGCについて図35~48を参照して説明する。

【0124】図35はマーク&スイープ法によるGCの全体の処理手順を示すフローチャートである。このGCはマークテーブルのクリア、上記ツリー探索によるマーク付与およびオブジェクトの消去(スイープ)を繰り返し行う。

【0125】図36は図35における「マーククリア」の処理内容を示すフローチャートである。この処理はマークテーブルの内容を一旦クリアするものであり、まずマークテーブルの先頭にポインタを移動し(s131)、その位置のマークをクリアし(s132)、次のマークの位置までポインタを移動させる(s133)。この処理を全てのマークについて繰り返す(s134 → s132 →・・・)。

【0126】図37は図35における「オブジェクトの消去」の処理内容を示すフローチャートである。先ず、マークテーブルの先頭にポインタを移動させ(s141)、マークの有無を検出し、マークされていなければ、そのマークテーブル上の位置に相当するオブジェクトのヒープ領域内の位置を計算し、該当のオブジェクト

を消去する(s 1 4 2 \rightarrow s 1 4 3 \rightarrow s 1 4 4)。続いて、マークテーブルのポインタを次に移動して、同様の処理を繰り返す(s 1 4 5 \rightarrow s 1 4 6 \rightarrow s 1 4 2 \rightarrow \cdot \cdot)。これによりマークテーブルにマークされているオブジェクトを残し、その他のオブジェクトをヒープ領域から消去する。

【0127】説明を容易にするために、先ず前提となるマーク&スイープ法におけるマーク付与について説明する。

10 【0128】図38はツリー探索によるマーク付与の手順を示す図である。(A)に示すように、ルートノード10から各ノードへ、ツリー構造で表される参照関係を辿って、参照関係にあるノード(オブジェクト)にマークを付与する。具体的にはマークテーブル上の該当位置のビットをセットする。このツリー構造は、たとえば或るオブジェクトが他のどのオブジェクトを参照しているかを示す、オブジェクト内に設けられる変数の内容によって構成され、このオブジェクトの参照関係を辿ることが、すなわちツリーを辿ることである。

【0129】(A)のように、ノード番号3までマーク 付与を行った時点で割込が発生し、その割込処理によっ て、(B)のように、ルートノードからノード番号7で 表されるオブジェクトへの参照関係が絶たれて、ノード 番号2で表されるオブジェクトからノード番号7で表さ れるオブジェクトが参照される関係となれば、割込処理 が終了してGCスレッドに戻って、マーク付与を再開し たとき、ルートノードからノード番号7で表されるオブ ジェクトへの参照関係が絶たれているので、(C)に示 すようにポインタをルートノードに戻して次の参照関係 にあるノード番号8に進むことになる。この時点ではノ ード番号5,6に対してはマーク付与されない。そこ で、参照関係の変更のあったオブジェクトについては、 そのオブジェクトからツリーを辿ってそのオブジェクト から参照されているオブジェクトについてマークを付与 する必要がある。

【0130】図39は「オブジェクトの生成」の処理内容を示すフローチャートである。まずカーネルに対してシステムのロックを起動し(s151)、ヒープ領域内の空いている領域を探し(s152)、生成しようとするオブジェクトのサイズより大きな領域に対して必要なサイズを割り当て(s153→s154)、参照変更のマーク付与(ライトバリア)を行い(s155)、システムをアンロックする(s156)。

【0131】図40は上記「参照変更のマーク付与」の 処理手順を示すフローチャートである。先ず、参照変更 されたオブジェクトからマークテーブル上の位置を計算 し、該当のマークがWhite であるか否かを判定する。こ のWhite マークはたとえば00の2ビットで表され、未だ マークされていない状態を意味する。もし、White マー クでなければ、すでにマークされているので、そのまま

30

38

処理を終了する。White マークであれば、それをGrayにマークする。このGrayマークはたとえば01の2ビットで表され、参照変更のあったオブジェクトであることを意味する。なお、オブジェクトからマークの位置を計算する際、たとえばオブジェクトのアドレスを1/8してオフセットを加えることによって行うか、オブジェクトの通し番号により計算する。

【0132】図41は「ツリー探索によるマーク付与」 の処理手順を示すフローチャートである。まず、ツリー を辿るためのポインタをツリーのルートノードに移動さ せ(s 161)、新たに生成するオブジェクトに対応す るマークを付与する(s162)。続いてツリーを辿っ て、ポインタを次のオブジェクトへ移動させ(s 16 3)、この処理をツリーの最後まで繰り返す(s 1 6 4 → s 1 6 2 → · · · ·)。その後、各スレッドスタックの 先頭へポインタを移動させ(s 165)、スタックにあ るオブジェクトに対応するマークを付与する(s 16 6)。その後、ポインタをスタックの次に移動させて (s 167)、この処理をツリーの最後まで繰り返す (s 1 6 8 → s 1 6 6 → · · · ·)。その後、スレッドス タックの次に移り(s169)、同様の処理をスレッド スタックの最後まで繰り返す(s170→s166→・ ・・)。さらにこのスレッドスタックについての処理を すべてのスレッドスタックについて行う(s171→s 172→s165→・・・)。この一連のツリー探索に おいて、Grayマークが途中で1度でも検出された場合、 もう一度ルートノードから探索およびマーク付与を行う $(s 1 7 3 \rightarrow s 1 6 1 \rightarrow \cdot \cdot \cdot)_{\circ}$

【0133】図42は図41における「オブジェクトに対応するマーク付与」の処理手順を示すフローチャートである。この処理は、生成されているオブジェクトからマークテーブル上の位置を計算し、Black マークを付与する。このBlack マークはたとえば1xの2ビットで表され、マークされている状態を意味する。

【0134】上述したようなマーク付与の方法では、その途中で割込がかかってオブジェクトの参照関係が変化すると、Grayマークが付与されるので、ツリー探索を繰り返さなければならない。場合によってはいつまでたってもマーク付与が完了せずに、GCがいつまでも行われないといった事態に陥る。

【0135】図43は上記の問題を解消するための「ツリー探索によるマーク付与」の手順を示す図である。

(A) は図38に示した(A) の状態で割込がかかって 参照関係が変化したときの状態を示す。このように、ノード番号3までマーク付与を行った時点で割込が発生し、その割込処理によって、ルートノードからノード番号7で表されるオブジェクトへの参照関係が絶たれて、ノード番号2で表されるオブジェクトからノード番号7で表されるオブジェクトが参照される関係となれば、参照先のノード番号7表すデータをマークスタックに積

む。その後、割込処理が終了してGCスレッドに戻って、マーク付与を再開したとき、ルートノードからノード番号7で表されるオブジェクトへの参照関係が絶たれているので、(B)に示すようにポインタをルートノードに戻して次の参照関係にあるノード番号8をマークする。この時点で一通りのツリー探索を終了し、その後は、(C)に示すようにマークスタックの内容によって示されるノードからツリーを辿って参照関係にあるオブジェクトについてマークを付与する。これにより(D)に示すように、参照関係にある全てのオブジェクトについてのマーク付与が完了する。

【0136】図44は「参照変更のマーク付与」の処理 手順を示すフローチャートである。このように、参照変 更されたオブジェクトを示すデータを上記マークスタッ クに積む。なお、オブジェクトの生成の処理は図39に 示したもの変わらない。

【0137】図45は、「ツリー探索によるマーク付与」の処理手順を示すフローチャートである。ステップ $s161 \sim s172$ の部分は図41に示したフローチャートのステップ $s161 \sim s172$ と同じである。この 図45に示す例では、全スレッドスタックについてのツリー探索を完了した後、マークスタックからデータを取り出し($s181 \rightarrow s182$)、そのオブジェクトからツリーを辿ってツリーの最後まで、参照関係にあるオブジェクトのマーク付与を行う($s184 \rightarrow s185 \rightarrow s183 \rightarrow \cdot \cdot \cdot \cdot$)。この処理をマークスタックが空になるまでマークスタックのポインタを更新しながら繰り返す($s181 \rightarrow s182 \rightarrow \cdot \cdot \cdot \cdot$)。

【0138】図46は図45における「オブジェクトに対応するマーク付与」の処理手順を示すフローチャートである。この処理は、生成されているオブジェクトからマークテーブル上の位置を計算し、マークを付与する。【0139】このようにマークスタックを用いることによって、ツリー探索をルートノードから再開する必要がなくなり、マーク付与に要する全体の処理時間を大幅に短縮化できる。

【0140】図47および図48は上記マークスタックを用いてマーク付与を行う場合に、更に無駄な処理時間を無くすようするフローチャートである。図47は上記「参照変更のマーク付与」の処理手順を示すフローチャートである。先ず、参照変更されたオブジェクトからマークテーブル上の位置を計算し、該当のマークがWhiteであるか否かを判定する($s191 \rightarrow s192$)。このWhiteマークは上述したように未だマークされていない状態を意味する。もし、Whiteマークでなければ、すでにマークされているので、そのまま処理を終了する。Whiteマークであれば、それをGrayにマークする(s193)。上述したようにこのGrayマークは参照変更のあっ

たオブジェクトであることを意味する。続いてマークス タックに参照先のオブジェクトを示すデータを積む(s 194)。

【0141】図48は上記「オブジェクトに対応するマ ーク付与」の処理手順を示すフローチャートである。こ の処理は、生成されているオブジェクトからマークテー ブル上の位置を計算し、Black マークを付与する。この Black マークは上述したように、マークされている状態 を意味する。なお、「オブジェクトの生成」の処理は図 39に示したものと同様である。

【0142】このように、参照変更のあったオブジェク トについてマークを付与する場合、そのオブジェクトが 初めて検出されたオブジェクトである場合にのみマーク を付与するようにしたため、マークスタックの内容によ るツリー探索に要する時間およびマークスタックの読み 出しに要する時間を短縮化できる。

【0143】なお、参照変更のあったオブジェクトにつ いてのマークを記憶するのはスタックでなくてもよく、 FIFOのバッファを用いてもよい。

【0144】また、実施形態ではマークテーブルにマー クを付与するようにしたが、オブジェクトの内部にマー ク用の情報を設けて、オブジェクトに直接マークを付与 するようにしてもよい。

[0145]

【発明の効果】請求項1,23,31に係る発明によれ ば、或るスレッドからのコンテキストスイッチ発生有無 検出の開始を依頼するAPIの呼び出しからコンテキス トスイッチ発生有無検出の終了を依頼するAPIの呼び 出しまでの間で行われたスレッドの処理の途中で、コン テキストスイッチがあったか否かが、そのスレッドで分 かるため、コンピュータ資源をロックのメカニズムとし て使用せずに、処理の排他性が保証される。

【0146】請求項2に係る発明によれば、コンテキス トスイッチが発生していれば、その間のスレッドの処理 を無効にして、例えばその処理を再度実行するなどの方 法によって高い応答性を保ちながら、排他制御を行うこ とができるようになる。

【0147】請求項3に係る発明によれば、或るスレッ ドの優先度を高い状態と低い状態とに交互に変更するよ うにしておき、スレッドの優先度が高い状態のとき、該 スレッドの優先度が低い状態になるまでの残時間が必要 な処理時間より短いとき、その処理が行われることがな いため、その分のCPUパワーを無駄にすることがな く、全体の処理を効率よく進められる。

【0148】請求項4に係る発明によれば、システムを ロックすることなく、GCを開始することができるの で、リアルタイム性を保証することができる。

【0149】請求項5に係る発明によれば、システムを ロックすることなく、メモリコンパクションを開始する

きる。

【0150】請求項6,24,32に係る発明によれ ば、コンピュータ資源をロックのメカニズムとして使用 せずに、処理の排他性が保証される。すなわち指定メモ リ領域に対するデータの書き込み有無検出の開始を依頼 するAPIの呼び出しから指定メモリ領域に対するデー タの書き込み有無検出の終了を依頼するAPIの呼び出 しまでの間で行われたスレッドAの処理の途中で、他の スレッドによる指定メモリ領域に対する書き込みがあっ 10 たか否かが、そのスレッドAで分かる。書き込みが行わ れていなければ、指定メモリ領域の排他性が保たれてい る。もし書き込みが行われていれば、スレッドAのその 間の処理を無効にして、例えばその処理を再度実行する などの方法によって高い応答性を保ちながら、排他制御 を行うことができるようになる。

【0151】請求項7,25,33に係る発明によれ ば、GCスレッドの優先度を交互に切り替えることによ って、GCスレッドの優先度が低い状態では、他のスレ ッドによるアプリケーションが優先され、動作するアプ リケーションが無い場合にはGCスレッドが自動的に動 かされ、メモリのフリー領域が自動的に拡大される。G Cスレッドの優先度が高い状態では、他のスレッドは実 行されないが、優先度の低い状態で、他のスレッドによ り、GCが継続して行われないことによってフリー領域 が慢性的に不足状態となることが防止され、常に高いパ フォーマンスを維持することができる。

【0152】請求項8に係る発明によれば、APIを呼 び出す側で、たとえばシステムの応答性を重視する場合 には優先度の高い状態の時間を短くし、システム全体の スループットを重視する場合には優先度の高い状態の時 間を長くする、といった設定が可能となり、システムの ニーズに応じて性能を変えることができるようになる。

【0153】請求項9に係る発明によれば、たとえば連 続的なパルスを処理するような、連続して CPU 資源が 必要なアプリケーションプログラムの場合には、周期を 短くし、通常のアプリケーションプログラムのような断 続的にCPU資源を利用するアプリケーションプログラ ムでは周期を長くすることによって、コンテキストスイ ッチなどのオーバヘッドを小さくすることができる。

【0154】請求項10に係る発明によれば、動的にガ ベージコレクションの優先度の高い状態の時間を調整す ることになり、どのようなアプリケーションプログラム でもフリー領域が足りなくなるといった状況を回避する ことができ、且つフリー領域が十分確保できるシステム やアプリケーションプログラムでは、ガベージコレクシ ョンを最低限に抑えることができる。

【0155】請求項11,26,34に係る発明によれ ば、リアルタイム性の要求されないスレッドがオブジェ クトを生成して、メモリのフリー領域の量が例えばリア ことができるので、リアルタイム性を保証することがで 50 ルタイム性の要求されるスレッドが生成するオブジェク

トの量の近傍にまで減少した時に、その時点でスケジューリングが行われ、GCスレッドが実行されるため、フリー領域が直ちに確保され、リアルタイム性の要求されるスレッドの実行可能な環境を常に維持することができる。

【0156】請求項12,27,35に係る発明によれば、フリー領域または使用領域の量に応じてGCの手順を切り替えることによって、常に効率的なGCが可能となる。

【0157】請求項13,28,36に係る発明によれば、多くのオブジェクトが先に使用されていたメモリ領域を再利用できることになり、このことにより、コンパクションを行わなくてもメモリの使用効率が向上することになる。また、コンパクションのためのCPUパワーが不要となり、小規模のCPUで応答性の高いシステムを構成することができる。

【0158】請求項14,15に係る発明によれば、一度オブジェクトのサイズの分布が検知された後は、また、オブジェクトの割り当てサイズが決定された後は、メモリ領域とCPUパワーの無駄がなくなる。

【0159】請求項16,37に係る発明によれば、また、請求項17,38に係る発明によれば、別の装置、システム、およびアルゴリズムで、メモリのヒープ領域内に割り当てられるオブジェクトのサイズの分布を測定して、決定したオブジェクトの割り当てサイズの基になる固定サイズを登録することができ、CPUパワーとメモリの使用効率を向上させることができる。

【0160】請求項18,29,39に係る発明によれば、寿命データに基づいて、異なったヒープ領域にオブジェクトを生成することによって、長寿命のオブジェクトと短寿命のオブジェクトが異なった領域に生成されるため、長寿命領域でのフラグメントが大幅に低下し、メモリの使用効率が向上する。また、GCを行う場合に、短寿命のオブジェクトが生成される領域を重点的に処理することによって、GCに消費されるCPUパワーを低減することができるようになる。

【0161】請求項19,30,40に係る発明によれば、スイープやマークテーブルのクリアを行うときに、他のスレッドを止めなくても、スイープ中またはマークテーブルのクリア中に他のスレッドにより新たなオブジ 40ェクトが生成されたり、オブジェクト間の参照関係が変更されても、マークテーブルを基にスイープを行う際に、上記の新たに生成されたオブジェクトを消去してしまうことがない。そのため、インクリメンタルにGCを行うことができ、また、自由に中断ができるので、リアルタイム性が向上する。また、常にバックグラウンドでGCスレッドを動作させておくことが可能となり、メモリの使用効率を常に高く維持できる。しかも、ツリー探索によるマーク付与に要する時間が短縮化され、割込によって、いつまでもマーク付与が完了しない、といった50

不都合が防止でき、GCを確実に実行できる。

【0162】請求項20に係る発明によれば、オブジェクトの参照関係の変更時の参照先が既にマークされている場合に、第2のデータを重ねて記憶することがなくなり、第1のデータの探索およびマークに要する時間をその分短縮化できる。

【0163】請求項21,22に係る発明によれば、多くのオブジェクトがメモリのヒープ領域を無駄なく再利用できることになり、コンパクションを行わなくてもメモリの使用効率が向上する。また、コンパクションのためのCPUパワーが不要となり、小規模のCPUで応答性の高いシステムを構成することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態に係る装置のハードウエアの構成を示すブロック図

【図2】同装置のソフトウエアの構成を示すブロック図

【図3】オブジェクト間の参照関係を示すツリーおよび 各スレッドのスタックとの関係を示す図

【図4】ソフトウエアの機能ブロック図

0 【図5】コンパクションの作用を説明するための図

【図6】コンテキストスイッチの有無によるスレッドの 処理内容の変化の例を示す図

【図7】排他制御の処理手順を示すフローチャート

【図8】コンテキストスイッチ発生有無検出のAPIに 関する処理手順を示すフローチャート

【図9】コンテキストスイッチの処理手順を示すフロー チャート

【図10】コンパクションの処理手順を示すフローチャート

30 【図11】 複写法によるGCの処理手順を示すフローチ

【図12】 複写法 G C における排他制御の処理手順を示すフローチャート

【図13】 複写法 G C における他の排他制御の処理手順を示すフローチャート

【図14】図13における排他制御用APIに関する処理手順を示すフローチャート

【図15】図13における排他制御用APIに関する処理手順を示すフローチャート

0 【図16】GCスレッドの優先度の自動切替の例を示す 図

【図17】スレッドの優先度値および優先度時間の切替 に関するフローチャート

【図18】GCスレッドの高優先度時間を変更した例を 示す図

【図19】GCスレッドの高優先度時間を変更可能とするためのフローチャート

【図20】GCスレッドの高優先度時間を自動変更する例を示すフローチャート

【図21】GCスレッドの高・低優先度時間の切り替え

43

周期を変更した例を示す図

【図22】GCスレッドの高・低優先度時間の切り替え 周期を変更するためのフローチャート

【図23】不定期なGC処理の例を示す図

【図24】図21に対応するフローチャート

【図25】排他制御APIによるGCスレッドの優先度の強制変更の例を示す図

【図26】排他制御APIによるGCスレッドの優先度を強制変更するためのフローチャート

【図27】GCのアルゴリズムを切り替える処理手順を 示すフローチャート

【図28】生成されるオブジェクトのサイズの分布の例を示す図

【図29】オブジェクトのメモリの割り当てサイズの例 を示す図

【図30】オブジェクト生成の処理手順を示すフローチャート

【図31】オブジェクトサイズの分布検知および固定サイズの決定処理に関するフローチャート

【図32】ヒープ領域の構成を示す図

【図33】 オブジェクト消去の手順を示すフローチャー ト

【図34】オブジェクト生成の手順を示すフローチャート

【図35】マーク&スイープ法によるGCの手順を示すフローチャート

【図36】マーククリアの処理手順を示すフローチャート

【図37】オブジェクト消去の処理手順を示すフローチャート

【図38】ツリー探索によるマーク付与の例を示す図

【図39】図38に対応するフローチャート

【図40】図38に対応するフローチャート

【図41】図38に対応するフローチャート

【図42】図38に対応するフローチャート

【図43】ツリー探索によるマーク付与の例を示す図

【図44】図43に対応するフローチャート

【図45】図43に対応するフローチャート

【図46】図43に対応するフローチャート

【図47】参照変更のマーク付与の他の処理手順を示すフローチャート

【図48】オブジェクトに対応するマーク付与の他の処理手順を示すフローチャート

【図49】固定サイズの設定とオブジェクト生成に関する処理手順を示すフローチャート

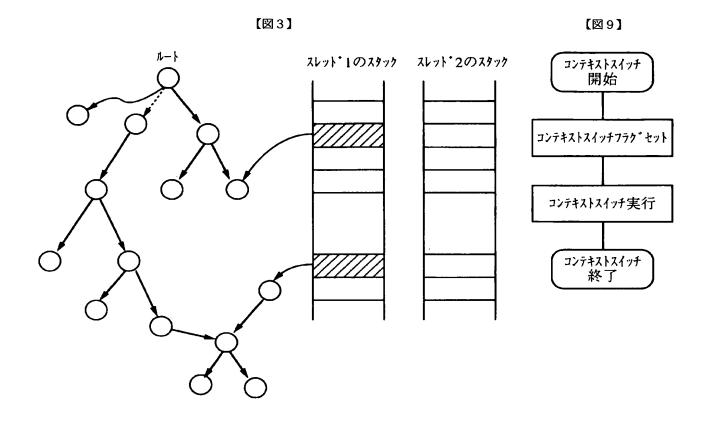
【図50】オブジェクトサイズ分布設定に関する処理手順を示すフローチャート

0 【図51】オブジェクトサイズの分布と分割サイズの例を示す図

【図52】ヒープ領域を所定サイズで分割する処理とオブジェクト生成に関する処理手順を示すフローチャート

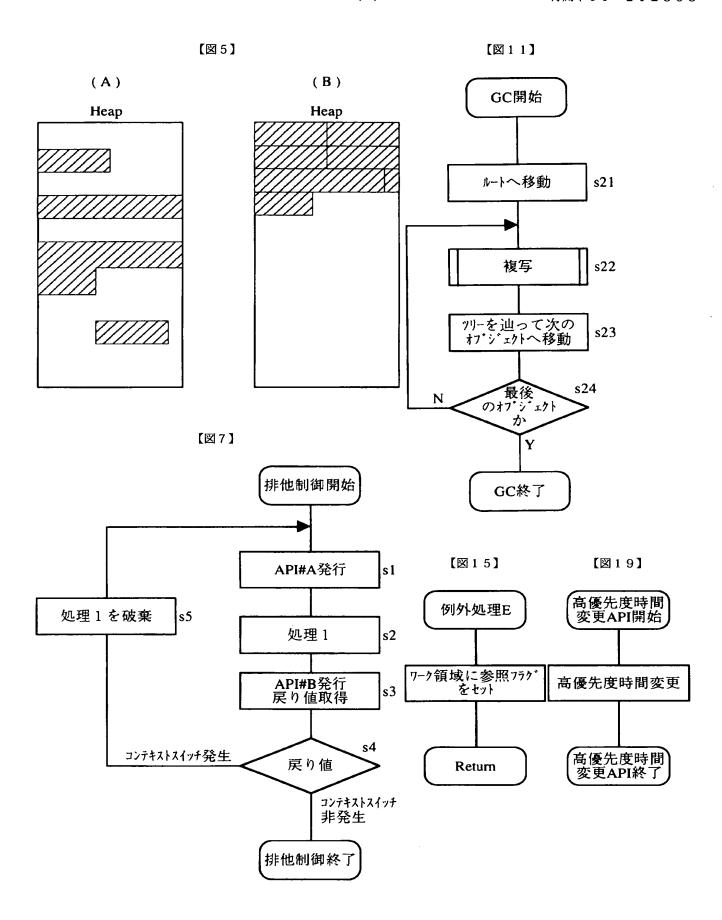
【図53】ヒープ領域を所定サイズで分割する処理に関する処理手順を示すフローチャート

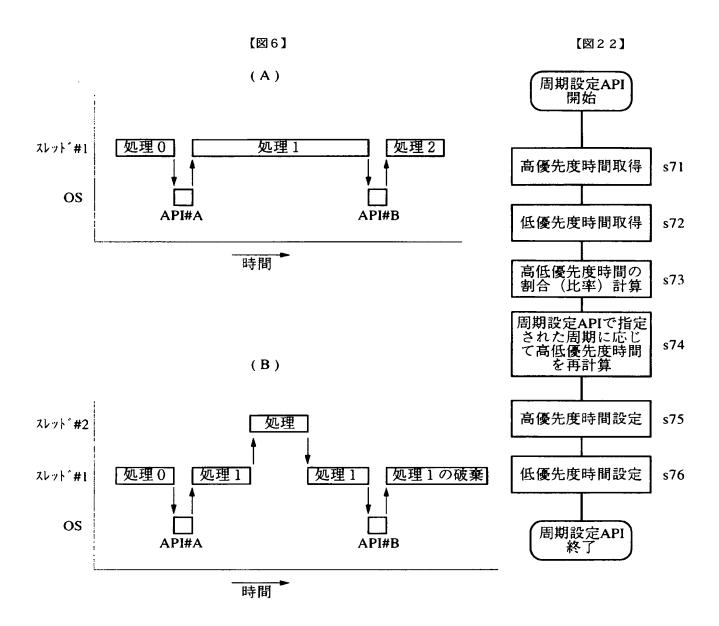
【図54】従来のマーク&スイープ法によるGCの手順を示すフローチャート



スレット*1 スレット*2 スレット・3 スレット 4 スレット ' k-1 スレット"k V M オプジェクト生成依頼 11 参照の変更依頼 10:GCモシ ユール 12 GC スレット゛ インタフ°リタ マーク オフ゛シ゛ェクト treeによる マーク オブ・シ・ェクト コンハ° 付与 生成 クリア マーク付与 消去 クション UnLock Lock Heap テーフ・ル カーネル (スケシ ユーラ)

【図4】





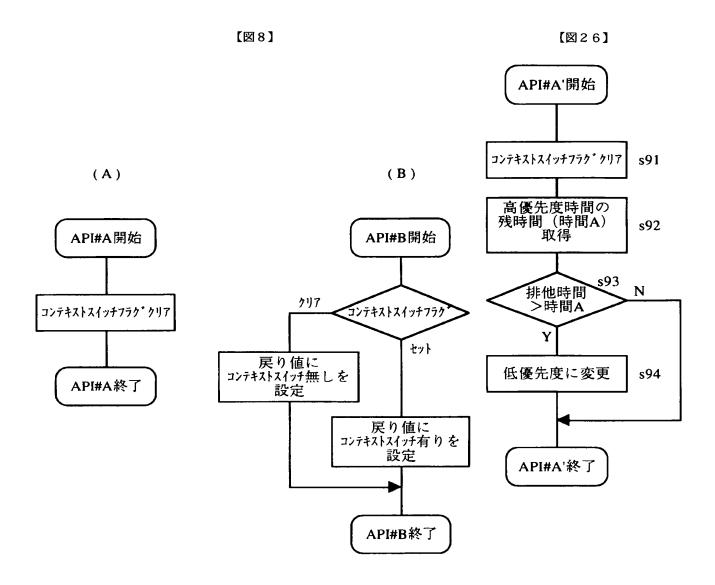
【図29】

(A)

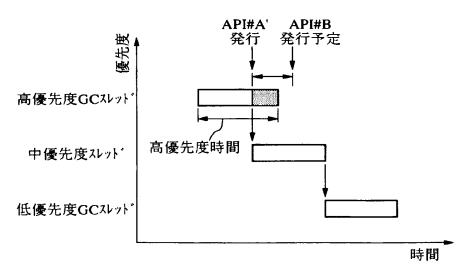
(В)	
•		•	

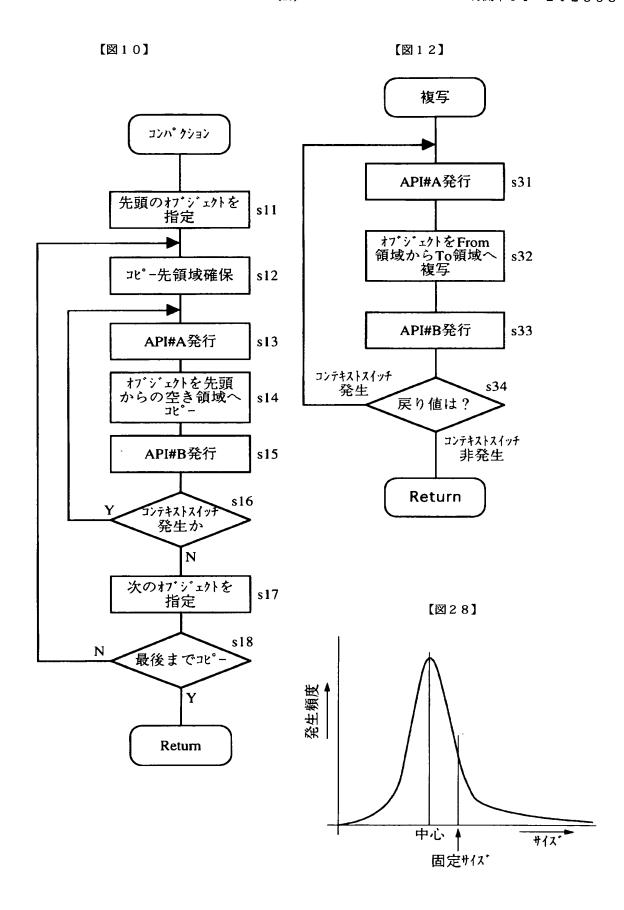
Obj	Obj	Obj	Obj
Obj		Obj	Obj
	O	bj	Obj
Obj		Obj	
Obj ////////		Obj	

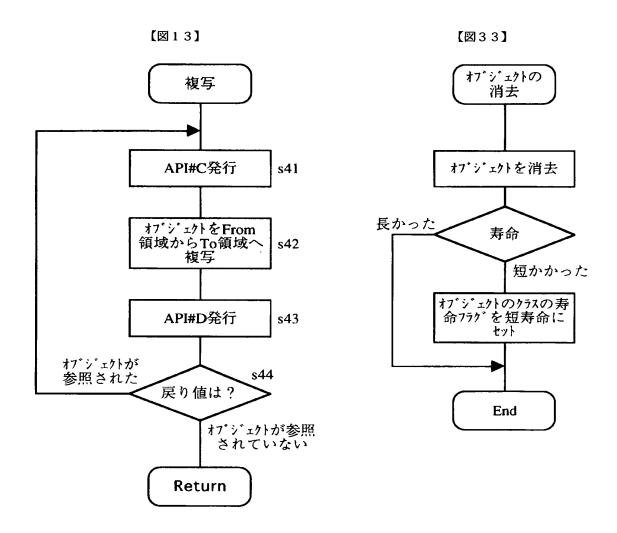
Obj	Obj //	Obj Obj
Obj	Obj Ob	j Obj
	Obj	
Obj	Obj	Obj //
O	oj 📗	



【図25】

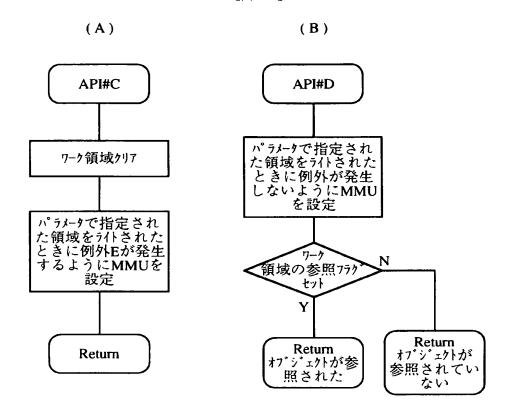




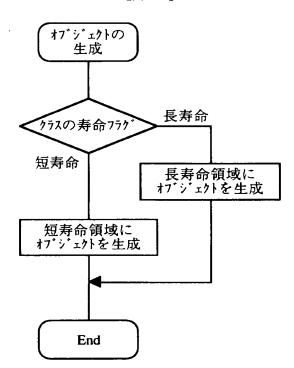


【図23】 イベント1 イベント2 イベント 1 スレット*1 (リアルタイムスレット*) スレット 2 (ノーマルスレット*) スレット・3 (リアルタイムスレット*) スレット゛4 (アイト ルスレット) オフ゛シ゛ェクト 通常状態 大量確保 通常状態 GC 時間

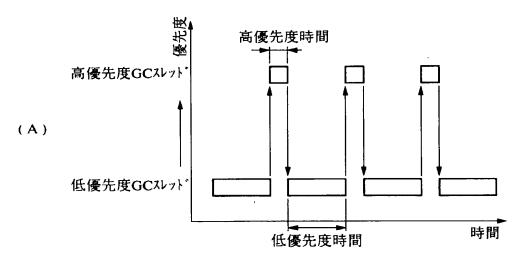
[図14]

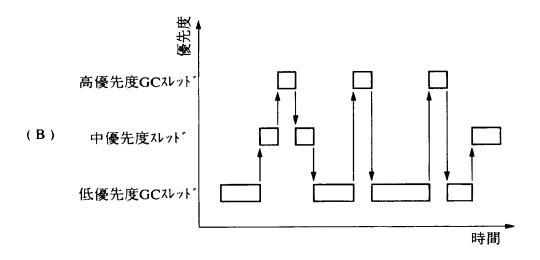


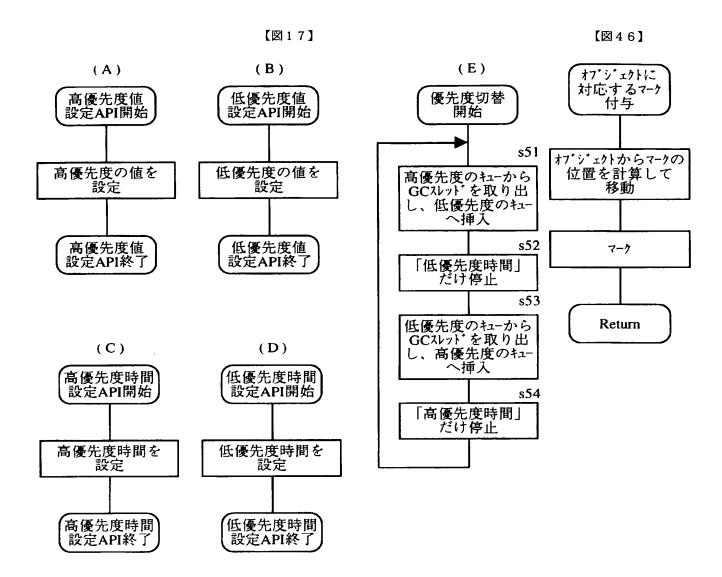
【図34】



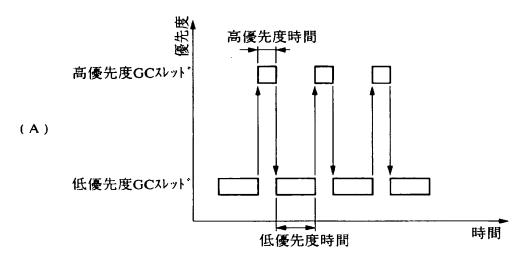
【図16】

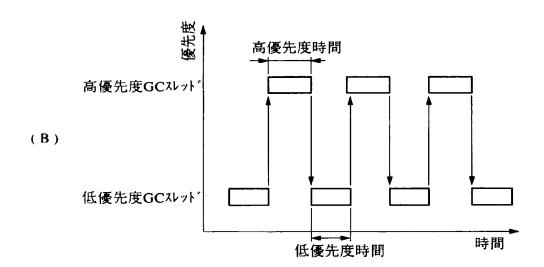




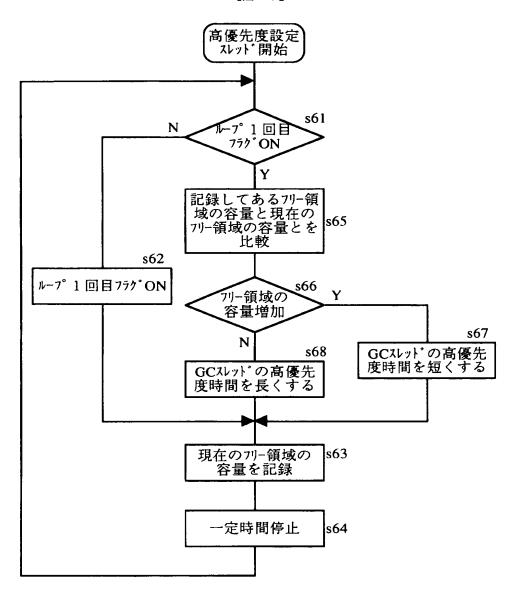


【図18】

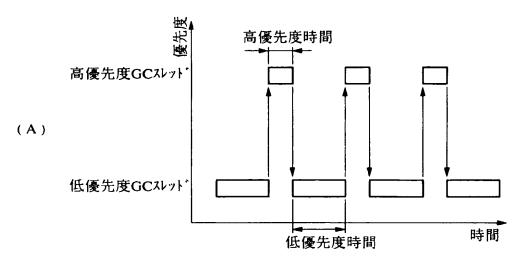


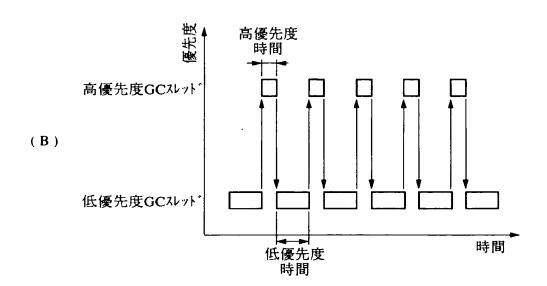


【図20】



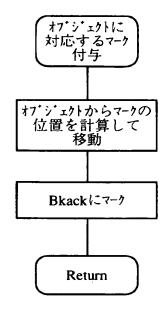
【図21】

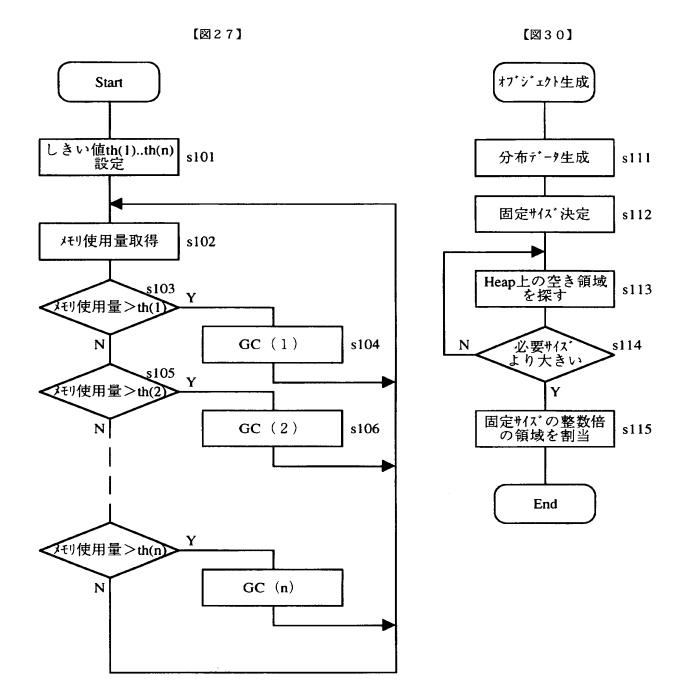




【図24】

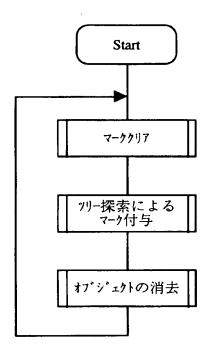
【図48】

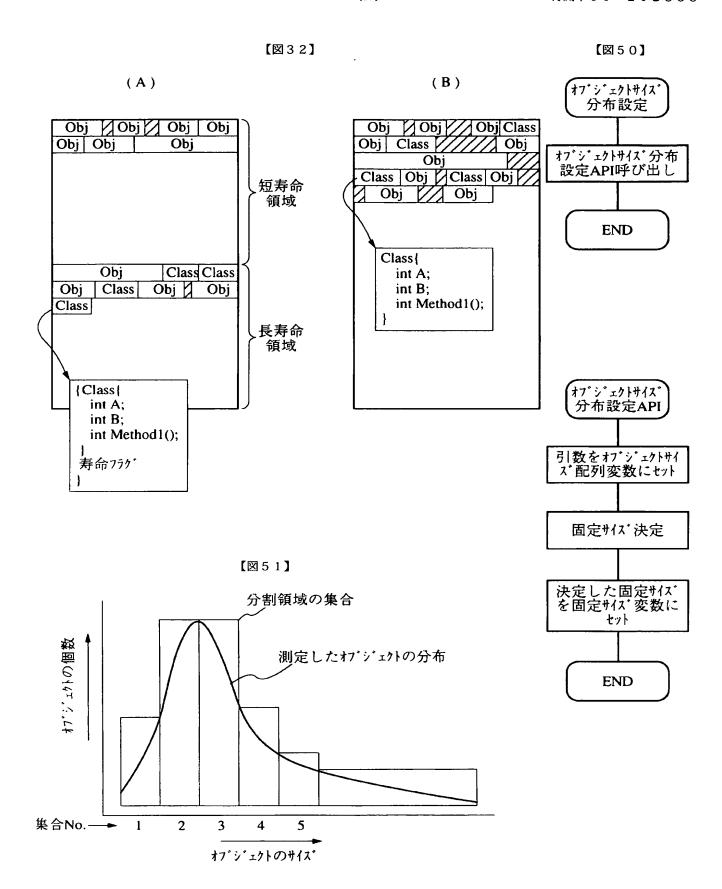


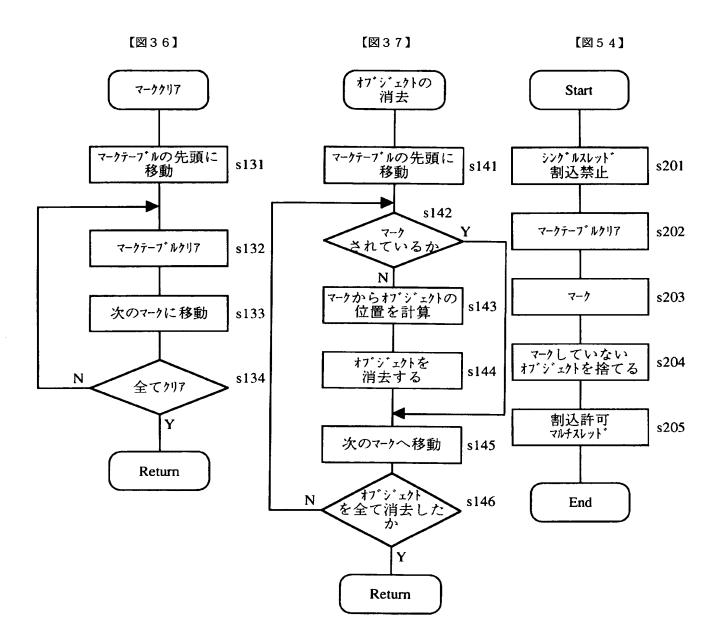


【図31】 システム構成変更 オプシ゚ェクト分布 検知モシ゚ュールロード s121 オブジュクト分布 s122 の検知 Ν s123 一定時間実行 Y オブジュクト分布の 状態をシステムに登録 s124 オブジェクト分布 検知モジュールアンロード s125 固定サイズ s126 決定モジュールロード 固定サイズ決定 s127 固定サイズをシステムに登録 s128固定サイズ s129 決定モジュールアンロード Return

【図35】







s151

s152

s153

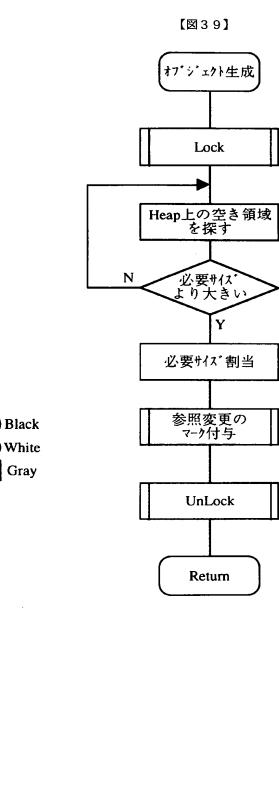
s154

s155

s156

[図38] (A) ルート10 (B) N-110 (C)

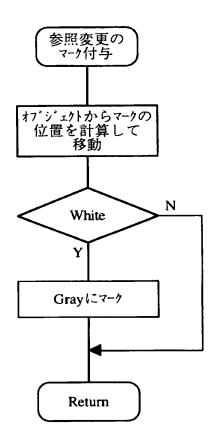
ルート10

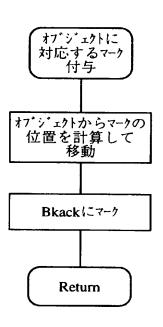


Gray

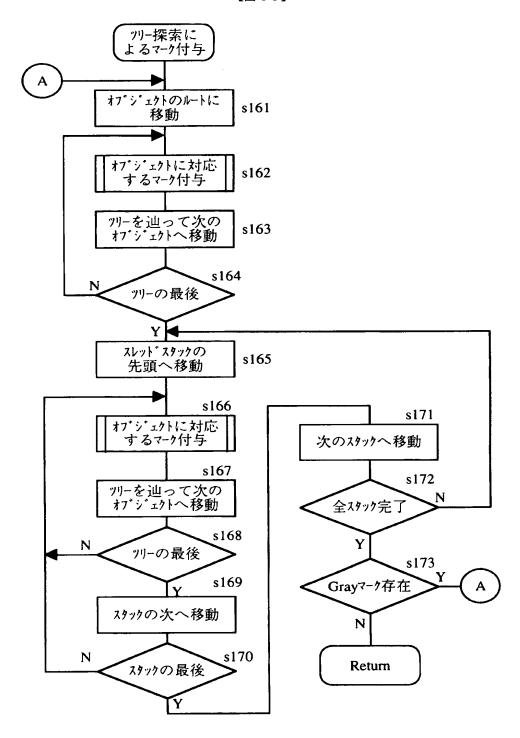
【図40】

【図42】

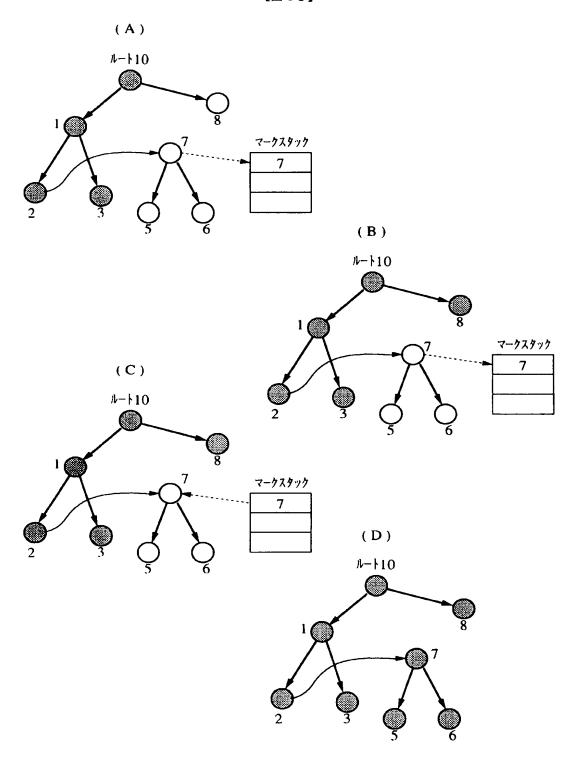




【図41】

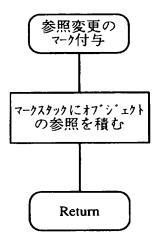


[図43]

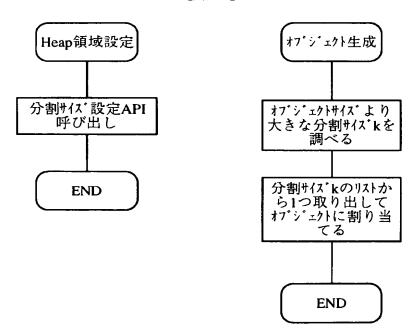


.. .

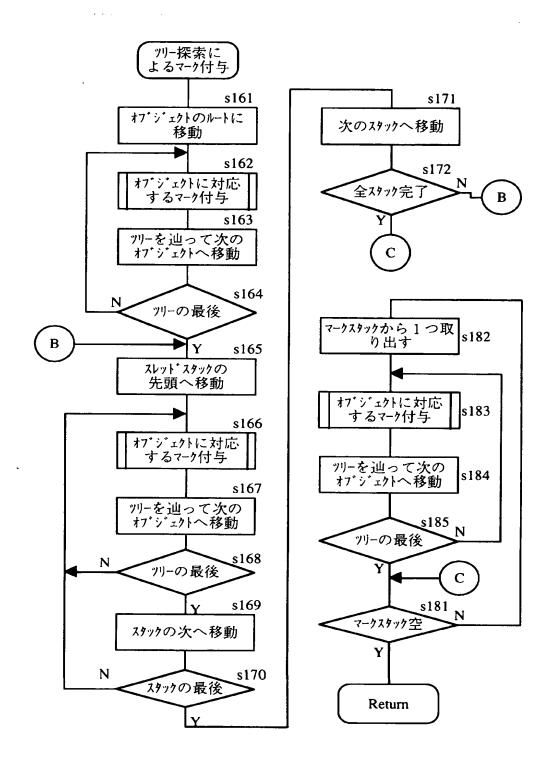
[図44]



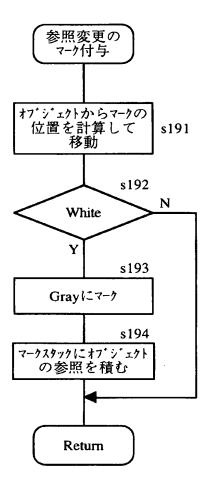
【図52】



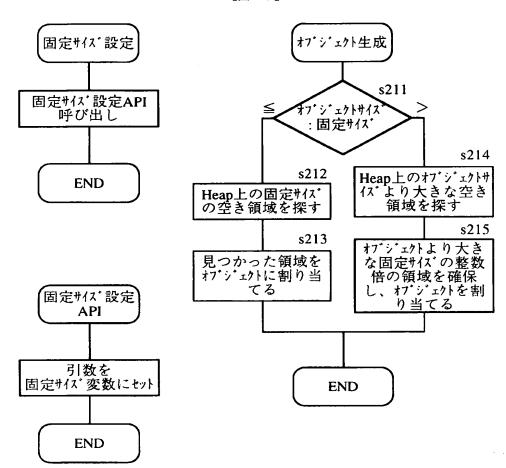
【図45】



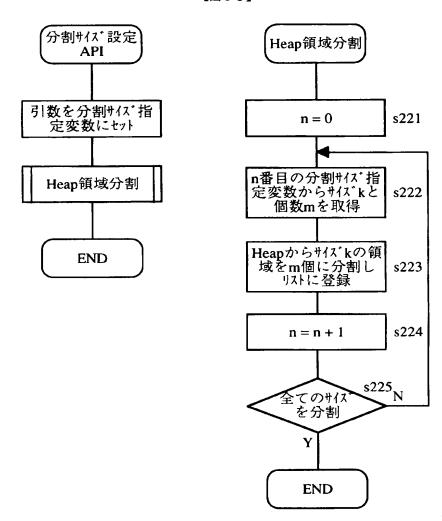
【図47】



【図49】



【図53】



フロントページの続き

(72) 発明者 栗林 博

京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オムロン株式会社内